

ТЕОРИЈА СИСТЕМА

Основни појмови и дефиниције потребни за полагање усменог испита

„Теорија система“ Братислав Ј. Петровић:

Глава 1

- 1.3 Дефиниција 4
Дефиниција 5
Дефиниција 6
Појам стања
Параметризација простора
- 1.4 Дефиниција 1
(суштина услова узајамне и сопствене сагласности)
Дефиниција 4
Једначина прелаза стања
Једначина излаза
- 1.5 Последица 4
Пример 8
- 1.6 Дефиниција 1
Дефиниција 2
Дефиниција 3
Дефиниција 4

Глава 2

- 2.1 Блок дијаграми временски дискретних система
- 2.2 Веза између локалне и глобалне функције прелаза стања
- 2.3 Теорема 1
Дефиниција 3
- 2.4 Дефиниција 1
Дефиниција 2
- 2.5 Избор стања система помоћу модела система на аналогном рачунару
Путање (трајекторије) стања у фазном простору



Глава 3

- 3.1 (без функције одзива сложеног система)
- 3.2 Дефиниција 1
Дефиниција 2
Теорема 3
Дефиниција 4
Дефиниција 5
Дефиниција 6
- 3.4 Дефиниција 1
Поступак линеаризације – одређивање матрица F, G и H (пример 7)

Глава 4

- 4.1 Дефиниција 1
Дефиниција 2
Дефиниција 3
Дефиниција 4
Дефиниција 5
Дефиниција 11
Дефиниција 12
- 4.2 Дефиниција 1
Дефиниција 3
Теорема 9
Последица 10
- 4.4 Дефиниција 1
Дефиниција 2
Последица 7
Теорема 8

Глава 5

- 5.3 Фундаментална матрица (израз 17)
Теорема 5
- 5.4 Замисао импулсног одзива (Диракова и Хевисајдова функција)

Глава 6

- 6.1 матрични експонент
алгебарски еквивалентни стационарни системи
- 6.2 278,279 и 280 страна
- 6.3 Јорданова каноничка форма

- 6.4 Дефиниција Лапласове трансформације
Преносна функција и импулсни одзив
- 6.5 Мејсоново правило

Глава 7

- 7.1 Теорема 9
- 7.2 Теорема 1
- 7.3 Теорема 4
Последица 5

Глава 8

- 8.1 Дефиниција 1
Три различите врсте равнотеже
- 8.2 Теорема 1
- 8.3 Теорема 2
Последица 3
Теорема 4
Теорема 5
- 8.4 Теорема 6

