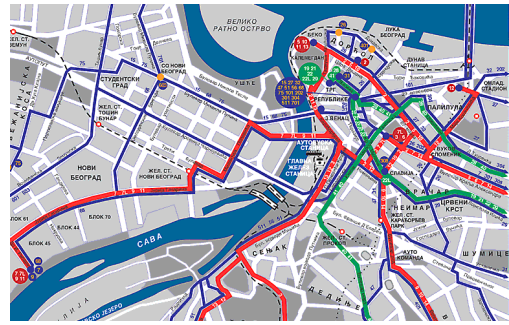


APSTRAKCIJE U PROGRAMIRANJU

Apstrakcije

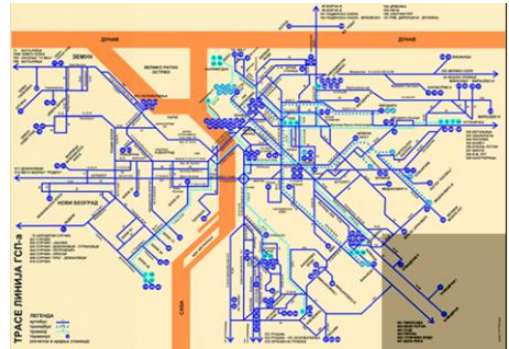
- Osnovni problem u programiranju je složenost problema.
- Ne može se ceo problem posmatrati i rešavati odjednom.
- Složenost se rešava apstrakcijama, kontrolisanim uvođenjem detalja.
- Detalji se zanemaruju na nekom nivou apstrakcije kako bi se broj koncepata sa kojima se projektant suočava sveo na razumnu meru.
- Primer** apstrahovanja je *plan grada*



- Apstrakcije predstavlja opis nekog fenomena za neke potrebe u kome su svesno uklonjeni detalji nepotrebni sa aspekta datih potreba.

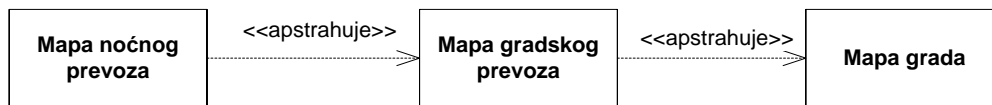
- Moguće je kreirati različite apstrakcije za dati fenomen, od kojih svaka uklanja, odnosno ostavlja različite detalje za različite potrebe.

- Primer:** *mapa gradskog prevoza, mapa noćnog prevoza*
- Različiti pogledi ili aspekti



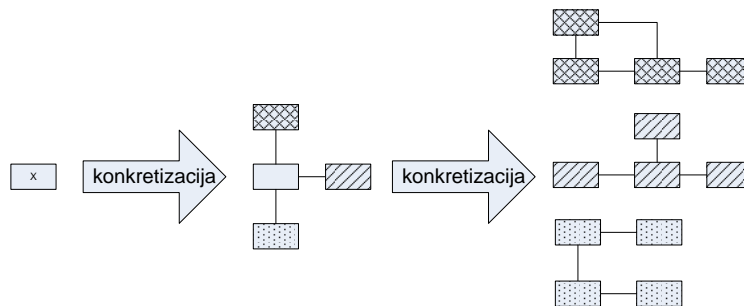
-Konkretizacija

- Suprotno od apstrakcije, dobija se postupkom konkretizacije (detaljisanja)
- Apstrakcija/konkretizacija su relativni - ono što je na jednom nivou konkretizacija, na sledećem se može posmatrati kao apstrakcija
- Hijerarhijska apstrakcija** - uzastopnom primenom postupka apstrahovanja/konkretizovanja

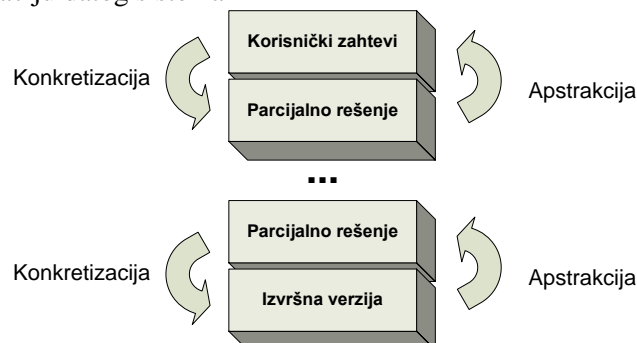


- Savremeni pristupi razvoju softvera baziraju softverski sistem na modelu realnog sveta u okviru koga on treba da se izvršava

- Postupak apstrakcije/konkretizacije se koristi kako bi se od korisničkih zahteva stiglo do izvršnog koda softverskog sistema koji zadovoljava date zahteve.



- Na vrhu hijerarhije su korisnički zahtevi kao krajnja apstrakcija softverskog sistema, a na dnu je izvršna verzija sistema kao krajnja konkretizaciju datog sistema



- Specifikacija** je opis apstrakcije
- Implementacija** neke apstrakcije je njena konkretizacija na nekom implementacionom sredstvu
- Neformalne i formalne specifikacije**
 - Specifikacije je formalna ako je data na jeziku čija je sintaksa i semantika formalno definisana

Proceduralne apstrakcije

- Proširenje skupa naredbi datog programskog jezika
 - Uvode se **zbog velikog semantičkog jaza** između problema koji se rešava i nivoa naredbi programskog jezika
- Dekompozicijom** (top down) se svode na jednostavnije (na nižem nivou apstrakcije) proceduralne apstrakcije sve dok se ne dodje do primitivnih (operacija implementacionog sredstva)
 - Top-down stepwise refinement** postupak razvoja programa
 - Šta je primitivni nivo zavisi od imlementacionog sredstva
 - Npr. $\sin(x)$ je primitivna operacije u višim programskim jezicima, a složena (apstraktna) u mašinskom jeziku

procedure izracunajPlatuRadnika(r)

begin

bruto = izracunajBrutoPrimanja(r);

odbici = izracunajOdbitkeRadnika(r);

plata = bruto - odbici;

end;

procedure izracunajBrutoPrimanja(r)

begin

*bruto = brojBodova * vrednostBoda;*

end;

procedure izracunajOdbitkeRadnika(r)

begin

odbici = sindikalnaClanarina(r) + rataKredita(r);

end;

Apstrakcije podataka

- Podatak** je nosilac informacije. **Informacija** je protumačeni podatak.
- Konkretna vrednost podatka se može tretirati kao predstava nekog objekta iz realnog sistema.
 - Npr.
 - 5 - predstavlja temperaturu
 - ("Pera Perić", "143/2009", 4) - predstavlja studenta

Vrste apstrakcije podataka

- Postoji tri načina kako se podaci mogu apstrahovati:
 - Klasifikacija
 - Agregacija i
 - Generalizacija
- Ovi načine definišu tri osnovne vrste apstrakcija podataka

Klasifikacija

- Svi objekti istih osobina se klasifikuju u jedan tip
 - npr. Ceo broj (integer), Student
 - Umesto da se posmatraju pojedinačne instance, dovoljno je posmatrati tipove
 - Tako se broj koncepata koji se razmatra značajno redukuje, tj. umanjuje složenost
 - Tip predstavlja opšti, generički opis osobina koje svaka instanca ima

Tip podatka se definiše se kao skup objekata (vrednosti) i operacija nad njima.

- Int : Z, {+, -, *, }
- Student: S, {upisiSemstar, poloziIspit, ...}
- Važno je uočiti da definicija obavezno uključuje i operacije
- tipovi podataka bez operacija nemaju mnogo smisla
- Tipovi se mogu posmatrati :**
 - Prema načinu implementacije
 - Prema složenosti

-Tipovi prema načinu implementacije:

(1) *Fizički tipovi*

- tipovi podržani od strane računara (hardvera);
- npr: int, char

(2) *Jezički (virtuelni) tipovi*

- tipovi podataka koji su podržani od strane implementacionog jezika;
- npr: zapis, niz

(3) *Apstraktni tipovi podataka (ATP)*

- proširenje skupa tipova implementacionog sredstva;
- npr: student, radnik

-Tipovi prema složenosti:

(1) *Prosti (primitivni) tipovi*

- Vrednost prostog tipa je nedeljiva
- npr: int -> 5

(2) *Složeni (strukturni) tipovi*

- Dobijaju se agregiranjem više drugih tipova
- Vrednost je složena, sastoji se od drugih vrednosti;
- npr: zapis -> ("Pera Perić", "143/2009", 4)
- Strukturni tipovi se nazivaju i Strukture podataka

Agregacija

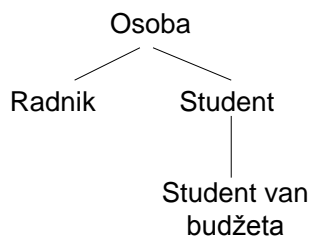
- Dobija se agregiranjem više tipova u jedan apstraktniji složeni tip.
- Objekti u strukturi ne moraju biti istog tipa
- Npr. niz znakova (string) i ceo broj u prethodnom primeru
- Većina klasičnih programskih jezika podržava agregaciju

Generalizacija i specijalizacija

- Uočavanjem zajedničkih osobina i operacija tipovi se apstrahuju u generički apstraktniji tip
- Obrnut postupak je specijalizacija
- Uzastopnom primenom generalizacije i specijalizacije se dobija hirerarhija tipova
- Operacije i osobine se nasleđuju od nadtipa
- Podtip može imati dodatne operacije i osobine

-Primer

- Osoba
 - Ime, Prezime, Datum rođenja
- Radnik - podtip od Osoba
 - Organizacija, Staž, Plata
- Student - podtip od Osoba
 - Fakultet, godina studija, prosek
- Student van buxeta- podtip od Student
 - Iznos školarine



POJAM STRUKTURA PODATAKA

-Strukture podataka su složeni tipovi podataka

- Nastaju primenom apstrakcije agregacije, tj. objedinjavanjem više jednostavnijih tipova podataka
- Svaka konkretna vrednost strukture podataka je jedna instanca odgovarajućeg tipa
- Npr. ("Pera Perić", "143/2009", 4) je jedna instanca strukture podataka kojom se predstavljaju studenti

Vrste struktura podataka

- Svaka konkretna vrednost strukture podataka se sastoji od jednostavnijih delova, koji predstavljaju njene elemente
- Elementi mogu biti *prosti* ili *složeni*, tj. strukture podataka za sebe
- Na taj način se mogu graditi strukture proizvoljno složene strukture

-Npr. zapis ("Pera Perić", "143/2009", 4) se sastoji od tri polja elementa:

- Ime - niz znakova (složen tip)
- Broj indeksa- niz znakova (složen tip)
- Godina studija - ceo broj (prost tip)

-Elementi u strukturi podataka mogu biti u nekom međusobnom odnosu (relaciji)

-Stoga se struktura podataka može formalno definisati kao **uređen par** $S=(E, r)$

-E je **skup elemenata**

-r je **binarna relacija** definisana nad E kojom je uređen skup E

-Pojedine vrste struktura podataka se izvode na osnovu toga kakav je njihov međusobni odnos, tj. kakve su osobine relacije r

-Najvažnija osobina relacije r je **kardinalnost**, tj. koliko elemenata odgovara jednom elementu u datoj strukturi i obrnuto

-Na osnovu kardinalnosti relacije r mogu se definisati sledeće vrste struktura:

-**0:0** (ne postoji uređenje) - **kolekcije i skupovi**

-**1:1** (linearno uređenje) - **linearne strukture**

-**1:M** - **stabla**

-**M:M** - **grafovi i mreže**

Korelacije i skupovi

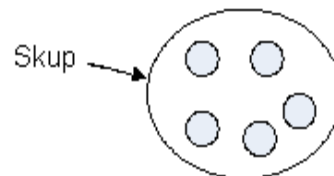
-Elementi u strukturi nemaju međusobni odnos, tj. kardinalnost relacije r je **0:0**

-Samo se može znati da li je neki element u strukturi ili ne

-Bliske su pojmu **skupa** iz matematike, pa se tako i nazivaju

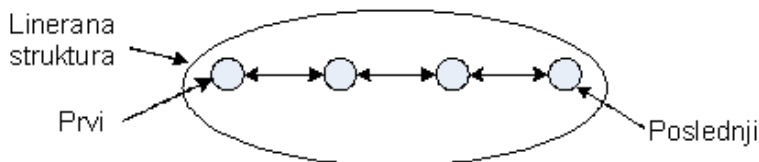
-**Skup nema duplikate** (jedan isti element ne može biti dva puta član skupa)

-**Kolekcija može imati duplikate** (jedan isti element može biti dva puta član skupa)



Linearne strukture

-Elementi u strukturi su linearno uređeni, tj. kardinalnost relacije r je **1:1**



-Osim jednom posebnom elementu koji se naziva **prvi**, svakom elementu **prethodi tačno jedan element**

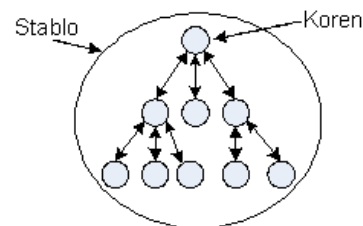
-Osim jednom posebnom elementu koji se naziva **poslednji**, svakom elementu **sledi tačno jedan element**

Stabla -hijerarhijske strukture

-Elementi u strukturi su hijerarhijski uređeni, tj. kardinalnost relacije r je **1:M**

-Osim jednom posebnom elementu koji se naziva **koren**, svakom elementu **prethodi tačno jedan element**

-Svakom elementu **može slediti više elemenata**



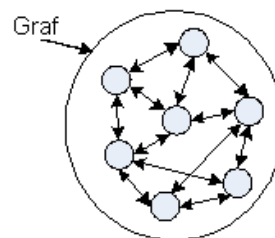
Grafovi i mreže

-Elementi u strukturi su uređeni bez ograničenja, tj. kardinalnost relacije r je

M:M

-Svakom elementu može **prethoditi više elemenata**

-Svakom elementu može **slediti više elemenata**



-Navedene opšte strukture podataka pokrivaju sve moguće slučajeve

-Svaka konkretna struktura podataka u praksi se **svodi na neku od navedenih**

Pojam apstraktnih tipova

- Apstraktni tipovi podataka (ATP)** su korisnički tipovi podataka kod kojih je sakriven način implementacije
 - definisani su od strane programera i predstavljaju proširenje skupa tipova datog programskog jezika
- Vidljiva je samo **specifikacija ATP**
 - Razdvajanje specifikacije od implementacije
- Način realizacije interne strukture podataka za predstavljanje i pamćenje vrednosti datog ATP i algoritama za specificirane operacije ATP-a je **sakriveno**
 - Moguće su različite realizacije istog ATP!!!**
- U modernim OO jezicima (npr. Java, C#) specifikacija se ATP daje preko koncepta **interfejsa**
 - Interfejs** definiše skup operacija koje se mogu pozivati nad vrednostima datog tipa
 - Operacije se mogu odnositi na osobine (attribute) ili predstavljati neko ponašanje objekata iz realnog sveta

-Primer specifikacije ATP preko Java interfejsa

```
interface BankovniRacun {  
    double Stanje();  
    void UloziNovac(double iznos);  
    void PodigniNovac(double iznos);  
}
```

Interfejs

- Interfejs definiše samo sintaksu tj. način korišćenja (pozivanja) operacija
- Semantika (značenje) nije obuhvaćena interfejsom
- Prava potpuna specifikacija obuhvata i sintaksu i semantiku
 - Specifikacija semantike je poseban problem

Klase

- U modernim OO jezicima (Java, C#) se ATP realizuje preko koncepta klase
 - Klasa definiše skup metoda kojima se implementiraju operacije datog tipa
 - Obuhvata i definisanje privatnih članova kojima se pamte vrednosti datog tipa
- Jedna klasa može implementirati više tipova (tj. interfejsa)

-Primer realizacije ATP preko Java klase

```
class BK implements BankovniRacun {  
    private double stanje;  
    double Stanje() {  
        return stanje;  
    }  
    void UloziNovac(double iznos) {  
        stanje += iznos;  
    }  
    void PodigniNovac(double iznos){  
        stanje -= iznos;  
    }  
}
```

Programiranje zasnovano na apstraktnim tipovima

- Pristup programiranju zasnovan na apstraktnim tipovima i apstrakcijama podataka se je **suština objektno-orijentisanog programiranja**
 - Klasično programiranje i jezici ne podržavaju ATP i ne podržavaju sve apstrakcije (npr. generalizaciju, tj. nasleđivanje tipova)

-Razvoj programa preko ATP se odvija u sledećim fazama

- Definiše** (tj. specificira) se skup ATP koji su pogodni za problem koji se rešava
- Aplikacija** (glavni program) **se razvija** pomoću operacija definisanih ATP
- Definisani ATP se **implementiraju** preko drugih postojećih tipova podataka (uključujući druge prethodno razvijene ATP)

-Prednosti korišćenja ATP su:

- ATP se može formalno tretirati kao *algebra*
- Razvojem programa preko ATP se ostvaruje *princip sakrivanja informacija*
- Postiže se *modularnost* što za posledicu ima olakšano organizaciju razvoja i održavanje programa
- Omogućava se ponovno korišćenje koda (eng. *reuse*) u programima koji koriste iste ATP

Realizacija strukture podataka na računaru

-Opšte operacije

- Kreiranje (inicijalizacija)
 - Konstruktori (new)
- Izbacivanje
 - Skupljač smeća
- Ubaci
- Izbaci
- Pretraživanje
- Obilazak

-Opšti načini realizacije

-Statička realizacija

- Nizovi
- Prednost: jednostavnost
- Nedostatak: neracionalno korišćenje memorije

-Dinamička realizacija

- Spregnute strukture
- Prednost: racionalno korišćenje memorije
- Nedostatak: složenost

LINEARNE STRUKTURE

Razlikuju se po mestu (lokaciji) gde se vrši ubacivanje i izbacivanje elemenata

- (1) **Stek** (eng. stack) - ubaci i izbaci sa istog kraja
- (2) **Red** (eng. queue) - ubaci na jednom, izbaci sa drugog kraja
- (3) **Dvostruki red** (eng. double queue - Deque) - ubaci izbaci samo na krajevima
- (4) **Lista** (eng. list) - ubaci/izbaci bilo gde

Stek

-**LIFO** struktura (Last In First Out)

-**Primer:** Držać za Pez bombone

-Osnovne operacije

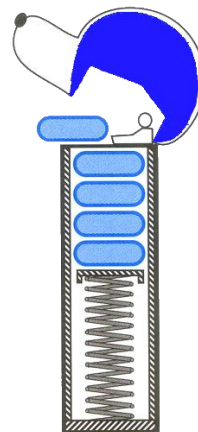
- Ubacivanje (Push)
- Izbacivanje (Pop)

-Ostale operacije

- Vrati vrh (Peek)
- Prazan stak?
- Pun stak?
- Broj elemenata

-Definicija preko ATP

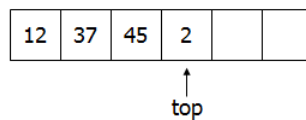
```
public interface IStack{
    boolean isEmpty();
    void Push(int obj);
    int Pop();
    int Peek();
}
```



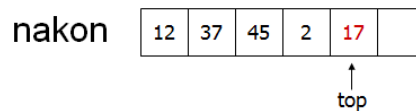
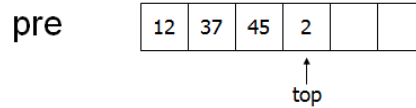
-Implementacija preko niza

-Kao *statička struktura*

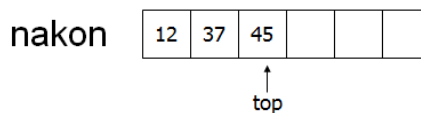
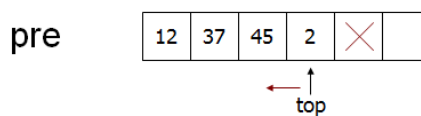
-Primer:



-Ubacivanje



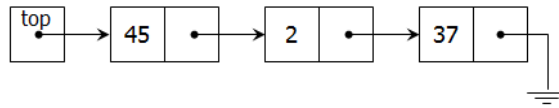
-Izbacivanje



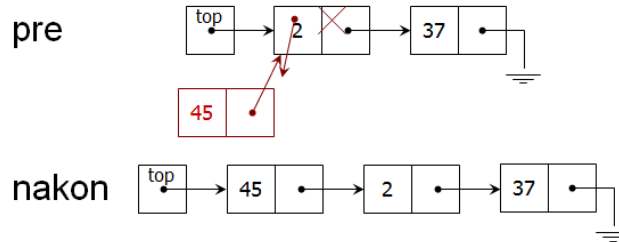
```
public class ArrayStack implements IStack {
    protected int[] data;
    protected int top;
    public ArrayStack(int capacity){
        data = new int[capacity];
        top = -1;
    }
    public boolean IsEmpty(){
        return top == -1;
    }
    public void Push(int obj){
        if(top < data.length - 1)
            data[++top] = obj;
    }
    public int Pop(){
        if(IsEmpty())
            return Integer.MIN_INT;
        int Obj = data[top--];
        return Obj;
    }
    public int Peek(){
        if(IsEmpty())
            return Integer.MIN_INT;
        return data[top];
    }
}
```

-Implementacija preko dinamičkih struktura

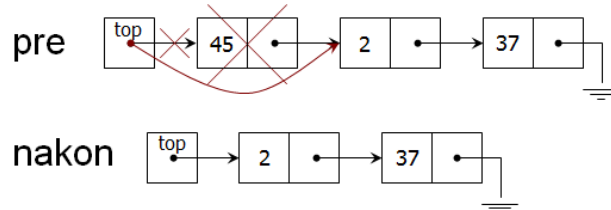
-Primer:



-Ubacivanje



-Izbacivanje



Red

-FIFO struktura (First In First Out)

-Primer: Red u prodavnici

-Osnovne operacije

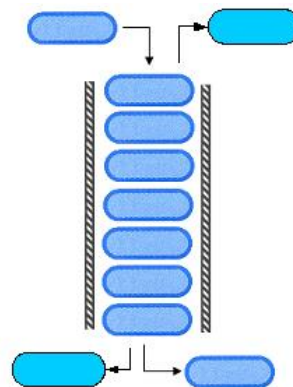
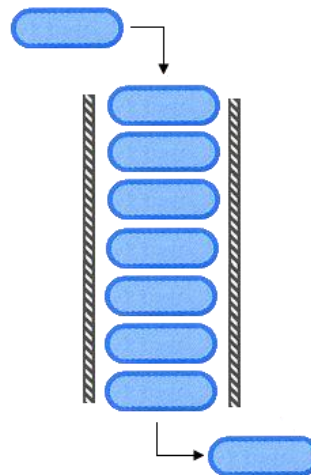
- Ubacivanje (Enqueue)
- Izbacivanje (Dequeue)

-Ostale operacije

- Broj elemenata
- Prazan red?
- Pun red?

-Definicija preko ATP

```
public interface IQueue{
    boolean isEmpty();
    void Enqueue(int obj);
    int Dequeue();
    int Peek();
}
```



Dvostruki red

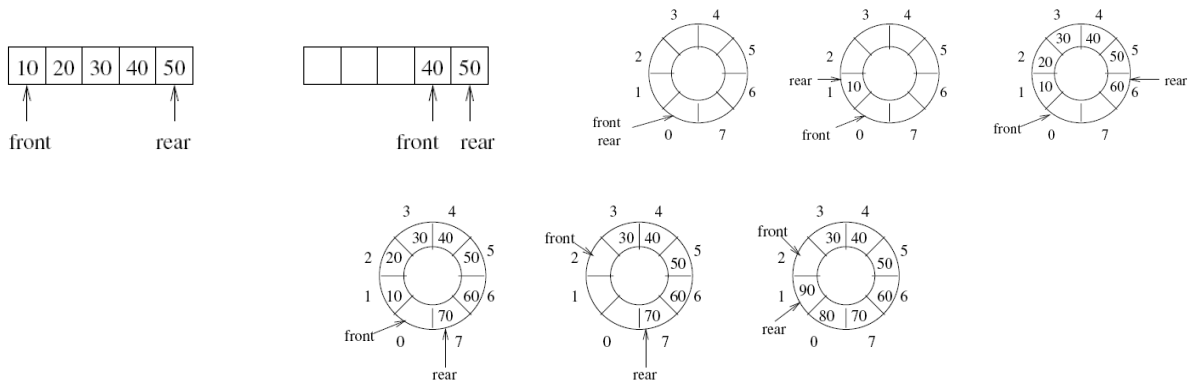
-Osnovne operacije

- Ubaci na kraj (append)
- Ubaci na početak (prepend)
- Izbaci sa kraja (delete last)
- Izbacisa početka (delete first)

-Ostale operacije

- Broj elemenata
- Vrati Prvi
- Vrati Zadnji

-Implementacija preko niza



Lista

-Linerana struktura bez ograničenja na mesto ubacivanja ili izbacivanja

-Operacije

- Ubacivanje
- Izbacivanje
- Broj elemenata
- Brisanje svih elemenata

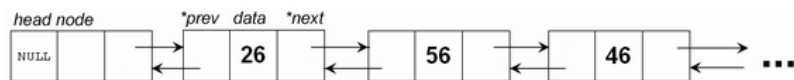
-Definicija preko ATP

```
public interface ILinkedList{
    void InsertBefore(int Data);
    void InsertAfter(int Data);
    int Remove();
    boolean MovePrevious();
    boolean MoveNext();
    void MoveTo(int index);
    void Clear();
    int Count();
}
```

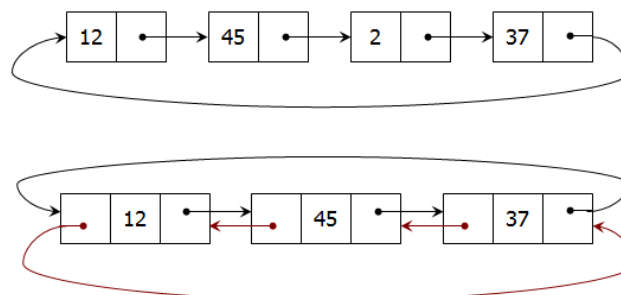
-Jednostruko spregnuta lista (singly-linked)



-Dvostruko spregnuta lista (doubly-linked)



-Ciklična lista (Circularly-linked list)



ANALIZA EFIKASNOSTI ALGORITAMA

-Problem upoređivanja dva algoritma koji obavljaju isti zadatak

-Apsolutno vreme nije objektivna mera upoređivanja

-Zavisi od brzine računara, jezika u kome je napisan algoritam, trenutnih okolnosti u kojima se izvršava dati program, itd.

-Potrebna je objektivna mera za upoređivanje

-Problem analize efikasnosti algoritama je nalaženje objektivne mere

Pojam kompleksnosti

-Vremenska i prostorna kompleksnost

-Potrebno vreme i prostor nekom algoritmu da obavi zadatak

-Ovde se daje fokus na vremensku kompleksnost

-Iskazuje se kao **funkcija veličine problema** koji se rešava

-Primeri

-Sortiranje niza dimenzije N je funkcija koja zavisi od N

-Množenje matrice dimenzije MxN je funkcija koja zavisi od parametara M i N.

Analiza kompleksnosti

-Načini za utvrđivanje vremenske kompleksnosti

-Broj operacija

-Broj koraka

-Broj promašenih pogodaka u keš memoriji

Broj operacija

-Broj operacija koje treba da se izvrše

-Odabira se skup pogodnih operacija (npr. sabiranja, množenja, ubacivanja, poređenja, sl) i utvrđuje se koliko se tih operacija obavi bi algoritam uradio dati zadatak

-Primer: nalaženje pozicije (indeksa) najvećeg broja u nizu celih brojeva

`int max(int [] a, int n){`

`if (n < 1) return -1; // no max`

`int positionOfCurrentMax = 0;`

`for (int i = 1; i < n; i++)`

`if (a[positionOfCurrentMax] < a[i]) positionOfCurrentMax = i;`

`return positionOfCurrentMax;`

`}`

-Broj poređenja: $n-1$ za $n>1$

Broj koraka

-Broj koraka (instrukcija) koje treba da se izvrše

-**Korak** je jedinica koja je nezavisna od veličine problema

-**Računa se tako što se analizira:**

-Koliko se koraka izvrši za svaku naredbu

-Koliko se svaka naredba izvršava puta

$0 \rightarrow$ `int max(int [] a, int n) {`

$1 \rightarrow$ `if (n < 1) return -1; // no max`

$1 \rightarrow$ `int positionOfCurrentMax = 0;`

$n-1 \rightarrow$ `for (int i = 1; i < n; i++)`

$1 \rightarrow$ `if (a[positionOfCurrentMax] < a[i]) positionOfCurrentMax = i;`

$1 \rightarrow$ `return positionOfCurrentMax;`

`}`

Broj koraka: $1+1+(n-1)*1 + 1 = n+2$

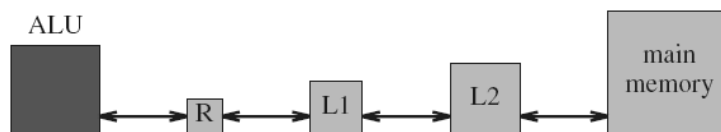
Broj promašaja

-Merenje broja operacija ili koraka je opravdano **kada je vreme izvršavanja neuporedivo veće od vremena potrebnog za pribavljanje podataka**

-Danas je u mnogim slučajevima obrnuto

-Podaci se nalaze na disku (10^9 sporiji pristup od operativne memorije)

- Koristi se **keš memorija**
- Uvodi se **hijerarhija keš memorija**



- Na brzinu algoritma najviše utiče **koliko podataka je već u kešu**
- Redosled i način pristupa podacima je bitan**
 - Npr. da li se u matrici elementima pristupa redovima ili kolonama
- Meri se broj promašaja**, tj. koliko puta se mora ići po podatke koji nisu u kešu

-Efikasnost algoritma nije uvek tačno zavisna samo od dimenzije problema

- Npr. u slučaju sortiranja utiče i koliko je prethodno niz već uređen
- Stoga se **traži najbolji, najgori i prosečan slučaj efikasnosti algoritma**
 - Primer: naći prvo pojavljivanje broja x u nizu
 - Najbolji slučaj: 1
 - Najgori: n
 - Prosek: (n+1)/2

Asimptotska kompleksnost

-p(n) je **asimptotski veće od** q(n), akko:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} q(n)/p(n) = 0$$

- Kaže se i da je q(n) je asimptotski manje od p(n)
- Kaže se da su asimptotski jednaki ako ni p(n) niti q(n) je asimptotski veće od onog drugog

-Primer 1: $(10n + 7)$ i $(3n^2 + 2n + 6)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (10n + 7)/(3n^2 + 2n + 6) = (10/n + 7/n^2)/(3 + 2/n + 6/n^2) = 0/3 = 0$$

$(3n^2 + 2n + 6)$ je asimptotski veće od $(10n + 7)$, tj. $(10n + 7)$ je asimptotski manje od $(3n^2 + 2n + 6)$

-Primer 2: $(10n + 7)$ i $(2n + 6)$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (10n + 7)/(2n + 6) = \infty/\infty$$

$(10n + 7)$ i $(2n + 6)$ su asimptotski jednaki

-Veliko O notacija (Big O notation)

- Notacija $f(n) = O(g(n))$ (čita se "**f(n) je veliko o od g(n)**") znači da je $f(n)$ asimptotski manje ili jednako od $g(n)$.

-U asimptotskom smislu, **g(n) je gornja granica za f(n)**

$$10n + 6 = O(n)$$

$$6n^2 + 3n + 12 = O(n^2)$$

-Uzima se u obzir najveći član

-Asimptotska uredenost:

$$1 < \log n < n < n \log n < n^2 < n^3 < 2^n < n!$$

Term	Naziv
1	konstanta
$\log n$	logaritmaska
n	linerna
$n \log n$	$n \log n$
n^2	kvadratna
n^3	kubna
2^n	eksponencijalna
$n!$	faktorijel

PRETRAŽIVANJE LINEARNIH STRUKTURA

Problem pretraživanja

- Pronaći element u nekoj strukturi podataka na osnovu njegovog ključa
- Svi elementi obično imaju neki atribut čija je vrednost jedinstvena. Ovaj atribut se naziva ključ ili identifikator
- Vrlo čest problem u praksi
- U većini slučajeva je to najčešća operacija
- Algoritam pretraživanja dosta zavisi od načina organizacije elemenata unutar strukture
- Vrlo često se određena struktura podataka i bira zbog pogodnosti pretraživanja

Sekvencijalno pretraživanje

-Jednostavan algoritam

- Porede se elementi redom počev od početka pa do kraja strukture
- Primenljiv i u slučaju realizacije preko niza i liste
- U slučaju niza se prelazi na sledeći element povećavanjem indeksa
- U slučaju liste, prelazak se ostvaruje preko pokazivača na sledeći element

```
int sekPret(int [] A, int k, int N) {
    for (int i=0; i < N; i++) {
        if (A[i] == k) return i;
    }
    return -1; // nije nadjen
}
```

-Efikasnost pretraživanja

- Najbolja:** $O(1)$ – kada je element na početku
- Najgora:** $O(n)$ - kada je element na kraju
- Prosečna:** $O((n+1)/2)$
- $E = 1 * P_1 + 2 * P_2 + 3 * P_3 + \dots + n * P_n$
- Verovatnoće $P_1 \dots P_n$ su iste, tj. jednake $1/n$
- $E = 1 * 1/n + 2 * 1/n + 3 * 1/n + \dots + n * 1/n$
- $E = (n+1)/2$

-Poboljšanja algoritma

- Uređivanje niza prema verovatnoći pretraživanja
- Varijante algoritma:
- Metoda transpozicije**
- prebacivanje na početak elementa koji je pretražen

-Metoda zamene

- zamena elementa koji je pretražen sa prethodnikom, tj. pomeranje za 1 mesto unapred

-Metoda transpozicije daje bolje rezultate

- Ali u slučaju niza zahteva pomeranje svih elemenata niza – $O(n)$ efikasnost

Binarno pretraživanje

-Primenljiv samo u slučaju sortiranih nizova

-Ideja algoritma:

- Ispitati element koji se nalazi **na sredini i na osnovu toga odrediti deo niza** koji treba dalje pretraživati
- Dalje pretraživanje** polovine niza se pretražuje na isti način **rekurzivno**

```
int binPretRek(int [] A, int k, int dg, int gg) {
    int s;
    if (gg < dg)
        return -1; // nije nadjen
    s = dg + ((gg - dg) / 2);
    if (A[s] > k)
        return binPretRek(A, k, dg, s-1);
}
```

```

else if (A[s] < k)
    return inPretRek(A, value, s+1, gg);
else
    return s; // nadjen
}

```

```

int binPretIter(int [] A, int k, int N) {
    int s,
    int dg = 0;
    int gg = N-1;
    while (gg < dg) {
        s = dg + ((gg - dg) / 2);
        if (A[s] > k)
            gg = s-1;
        else if (A[s] < k)
            dg = s+1;
        else
            return s; // nadjen
    }
    return -1; // nije nadjen
}

```

-Algoritam u svakoj iteraciji deli niz na dva jednaka dela

-Uzastopno deljenje je *log* funkcija

-Efikasnost binarnog pretraživanja

-Najgori slučaj – $O(\log N)$

-Prosečni – $O(\log(N) - 1)$

Interpolaciono pretraživanje

-Primenljivo samo u slučaju sortiranih nizova

-Simulira postupak koji koriste ljudi kod pretraživanja npr. *telefonskog imenika*

-Ako se traži neko ko se preziva “Antić” onda će se imenik pokušati otvoriti stranica imenika koja je bliža početku

-Ako se traži neko ko se preziva “Džaković” onda će se imenik pokušati otvoriti stranica imenika koja je bliža kraju imenika

-Pretpostavka da ako je početno slovo prezimena bliže početku abecede, onda se dato prezime nalazi bliže početku imenika

-Ideja algoritma:

-Postoji veza između pozicije vrednosti ključa u skupu vrednosti ključeva i pozicije u nizu zapisa sa tim ključem, pa se može izračunati (interpolirati) pozicija traženog elementa.

-Ispitati element koji se nalazi na interpoliranoj poziciji i na osnovu toga odrediti deo niza koji treba dalje pretraživati

-Dalje pretraživanje polovine niza se pretražuje na isti način *rekurzivno* (slično kao kod binarnog pretraživanja)

$$\frac{P_k - P_{\min}}{P_{\max} - P_{\min}} = \frac{K - \text{MIN}}{\text{MAX} - \text{MIN}}$$

- K vrednost ključa
- P_k pozicija zapisa sa ključem
- P_{min} (P_{max}) pozicija zapisa sa minimalnom (maksimalnom) vrednošću ključa
- MIN (MAX) minimalna (maksimalna) vrednost ključa

$$P_k = P_{\min} + \frac{K - \text{MIN}}{\text{MAX} - \text{MIN}} * (P_{\max} - P_{\min})$$

-Pod pretpostavkom da su ključevi uniformno raspoređeni, interpolaciono pretraživanje zahteva prosečno $O(\log_2 \log_2 N)$

-Ako ključevi nisu uniformno raspoređeni tad performanse algoritma mogu biti znatno pogoršane: $O(N)$

-Robusno interpolaciono pretraživanje ili brzo (fast search)

- uvođenje promenljive **razmak (R)** tako da je uvek **$P_k - P_{min}$ i $P_{max} - P_k$ veće od R.**
- Početna vrednost

$$R = \sqrt{P_{max} - P_{min} + 1}$$

$$P_{om} = P_{min} + \frac{K - MIN}{MAX - MIN} * (P_{max} - P_{min})$$

$$P_k = Minimum(P_{max} - R, Maximum(P_{om}, P_{min} + R))$$

- Robusno interpolaciono pretraživanje **u proseku** zahteva $O(\log_2(\log_2 N))$
- U **najgorem** slučaju $O((\log_2 N))^2$ poređenja.

Indeks-sekvencijalno pretraživanje

- Koristi dodatni pomoćni niz (tabelu) zvani **indeks**
- Pretraživanje **počinje od indeksa** traženjem **prvog ključa koji je veći ili jednak** traženom.
- Kada se nađe na takav ključ onda se preko pokazivača **pristupa bloku u kome se zapis pronalazi** posle najviše **m** poređenja.

-Prosečan broj poređenja prilikom pretraživanja datoteke je jednak prosečnom broju poređenja za pretraživanje indeksa plus prosečnom broju poređenja za pretraživanje bloka:

$$P = \frac{k}{2} + \frac{m}{2} = \frac{k + \frac{n}{k}}{2} \text{ jer je } m = \frac{n}{k}$$

-Optimalna vrednost za k se dobija iz uslova:

$$\frac{\partial P}{\partial k} = 0 \Rightarrow \frac{1}{2} + \frac{n}{2k^2} = 0 \Rightarrow k = \sqrt{n}$$

-Dva nivoa indeksa (slika dole)

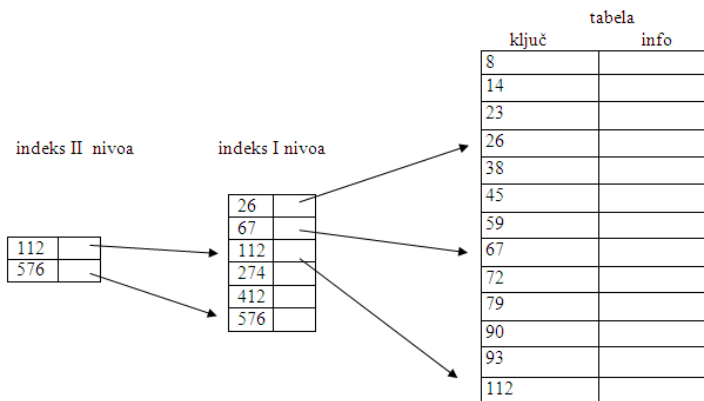
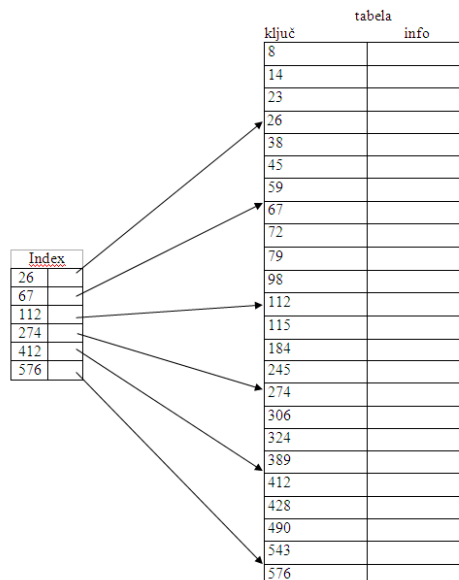
-Problem ažuriranja – naknadno ubacivanje u blok koji je popunjen nije moguće

-Rešenje

-Kod inicijalnog formiranje indeksa se **ostavlja prazan prostor** u bloku koji se koristio za naknadna ubacivanja

-Kada se blok napuni, onda se novi zapisi (tzv. prekoračiooci) **pamte u posebnoj memorijskoj zoni** gde se olančavaju u 1-struko spregnutu listu

-Kada se zona za prekoračioce napuni, vrši se **ponovno formiranje indeksa** (vrlo skupa operacija)



SORTIRANJE

Problem sortiranja

-Sortiranje je operacija koja uređuje sve elemente niza u rastućem ili opadajućem redosledu

$a[i] \leq a[i+1]$ za svako $i=1, n$ - **rastući**

$a[i] \geq a[i+1]$ za svako $i=1, n$ - **opadajući**

-U mnogim situacijama su potrebni sortirani nizovi

-Primer algoritam za binarno pretraživanje

Algoritmi za sortiranje

-Metoda izbora - **Selection sort**

-Metoda zamene - **Bubble (Sink) sort**

-Metoda umetanja - **Insertion sort**

-Šelova metoda - **Shell sort**

-Metoda gomile - **Heap sort**

-Metoda spajanja - **Merge sort**

-Brza metoda - **Quick sort**

-...

Selection sort

-*Sortiranje element po element*

-Prolazak kroz nesortiran deo i pronalaženje najmanjeg/najvećeg elementa

-*Jednostavan* za implementaciju

-*Efikasan na malom broju podataka*

-Efikasnost $O(n^2)$

- $n^2/2$ poređenja i n zamena.

```
public void SelectionSort(int[] aArray){
    int i, j;
    int min, temp;
    for (i = 0; i < aArray.length - 1; i++) {
        min = i;
        for (j = i + 1; j < aArray.length; j++) {
            if (aArray[j] < aArray[min])
                min = j;
        }
        temp = aArray[i];
        aArray[i] = aArray[min];
        aArray[min] = temp;
    }
}
```

8	2	4	9	5	6
---	---	---	---	---	---

2	8	4	9	5	6
---	---	---	---	---	---

2	4	8	9	5	6
---	---	---	---	---	---

2	4	5	9	8	6
---	---	---	---	---	---

2	4	5	6	8	9
---	---	---	---	---	---

Metoda zamene

-*Upoređuje susedne elemente i zamenjuje ih ukoliko nisu u odgovarajućem redu*

-Postoje dve verzije algoritma

-*bubble sort*

-*sink sort*

- $n^2/2$ poređenja i $n^2/2$ zamena u proseku i u najgorem slučaju

-**Najsporiji** od svih $O(n^2)$ algoritama

Bubble sort

-*Počev od kraja niza upoređuje susedne elemente i zamenjuje ih ukoliko nisu u odgovarajućem redosledu*

-Najmanja vrednosti "isplivava na površinu"

-Podseća na izranjanje mehurića iz vode

Sink sort

- Počev od početka niza upoređuje susedne elemente i zamenjuje ih ukoliko nisu u odgovarajućem redosledu
- Najveća vrednosti "potone na dno"

```
public void SinkSort(int[] aArray){
    int i, j, temp;
    for ( i = 0; i < aArray.length -1; i++ ){
        for ( j = 0; j < aArray.length -2 - i; j++ ){
            if ( aArray[j] > aArray[j+1] ){
                temp = aArray[j];
                aArray[j] = aArray[j+1];
                aArray[j+1] = temp;
            }
        }
    }
}
```

8	2	2	2
2	8	4	4
4	4	8	8
9	9	9	5
5	5	5	9
6	6	6	6

Insertion sort

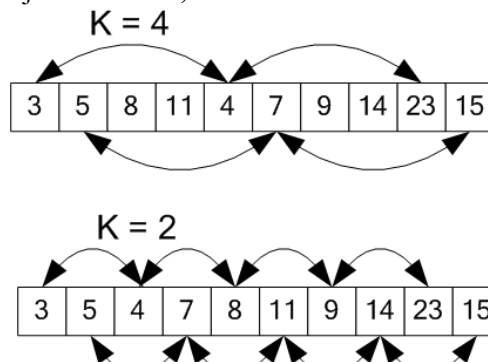
- Zasnovan na tehnicu koja se koristi u igrama sa kartama
- Prolazak kroz nesortiran deo i ubacivanje sledećeg elementa u sortiran deo
- Jednostavan za implementaciju
- Efikasan na malom broju podataka
- Kompleksnost $O(n^2)$:
 - $n^2/4$ poređenja i $n^2/4$ pomeranja u proseku, a duplo više u najgorem slučaju

```
public void InsertionSort(int[] aArray){
    int i, j, index;
    for ( i = 1; i < aArray.length; i++ ){
        index = aArray[i];
        j = i;
        while ( ( j > 0 ) && ( aArray[j-1] > index ) ){
            aArray[j] = aArray[j-1];
            j--;
        }
        aArray[j] = index;
    }
}
```

8	2	4	9	5	6
2	8	4	9	5	6
2	4	8	9	5	6
2	4	5	8	9	6

Shell sort

- Metoda umetanja (insertion sort) je spor jer se zamene odnose samo elemente koji su fizički susedi
 - ako je najmanji element na kraju niza, potrebno je n koraka da dodje na početak
- Šelova metoda je proširenje metode umetanja koja dozvoljava da se udaljeni elementi zamenjuju
- Ideja je da svi elementi koji su međusobno k-udaljeni budu sortirani
- Ceo niz se sastoji od k podnizova koji su sortirani, ali su međusobno izmešani



- Ako je **K veliko**, tada ce elementi sa manje koraka brže biti pomerani ka svojim pravim pozicijama

-Uzastopno sortiranje umetanjem sa smanjivanjem K do 1 je suština Šelove metode

-Problem je kako odrediti k i inkremente njegovog smanjenja tj. kako generisati sekvencu rastojanja

-dobro je generisana sekvenca rastojanja bude logaritamska, tj. da od k do 1 bude logaritamski broj koraka

-Šelova metoda je jednostavna za implementaciju, a daje dobre rezultate i za velike nizove

```
static void shell(int[] a, int l, int r) {
    int k;
    for (k = 1; k <= (r-l)/9; k = 3*k+1);
    for (; k > 0; k /= 3)
        for (int i = l+k; i <= r; i++)
            { int j = i; int v = a[i];
              while (j >= l+k && v < a[j-k])
                  { a[j] = a[j-k]; j -= k; }
              a[j] = v;
            }
}
```

Merge sort

-Pristup “**podeli pa vladaj**” (Divide-and-Conquer)

-Podeli niz na pola u dva podniza

-Podnizovi se sortiraju na isti način rekuzivno

-Spoj podnizove u sortiran niz

-Kompleksnost $O(n \log n)$

```
public static void MergeSort(int[] aArray){
    mergeSort(aArray, 0, aArray.length - 1);
}
private static void mergeSort(int[] aArray, int aLeft, int aRight){
    if (aRight > aLeft){
        int middle = (aRight + aLeft) / 2;
        mergeSort(aArray, aLeft, middle);
        mergeSort(aArray, middle + 1, aRight);
        merge(aArray, aLeft, middle + 1, aRight);
    }
}

private static void merge(int[] aArray, int aLeft, int aMiddle, int aRight){
    int i, left_end, num_elements, tmp_pos;
    num_elements = aRight - aLeft + 1;
    int[] temp_array = new int[aArray.length];
    left_end = aMiddle - 1;
    tmp_pos = aLeft;
    while ((aLeft <= left_end) && (aMiddle <= aRight)){
        if (aArray[aLeft] <= aArray[aMiddle]){
            temp_array[tmp_pos] = aArray[aLeft];
            aLeft++;
        }
        else{
            temp_array[tmp_pos] = aArray[aMiddle];
            aMiddle++;
        }
        tmp_pos++;
    }
    while (aLeft <= left_end){
        temp_array[tmp_pos] = aArray[aLeft];
        tmp_pos++;
        aLeft++;
    }
}
```

```

while (aMiddle <= aRight){
    temp_array[tmp_pos] = aArray[aMiddle];
    tmp_pos++;
    aMiddle++;
}
for (i = 0; i < num_elements; i++){
    aArray[aRight] = temp_array[aRight];
    aRight--;
}
}

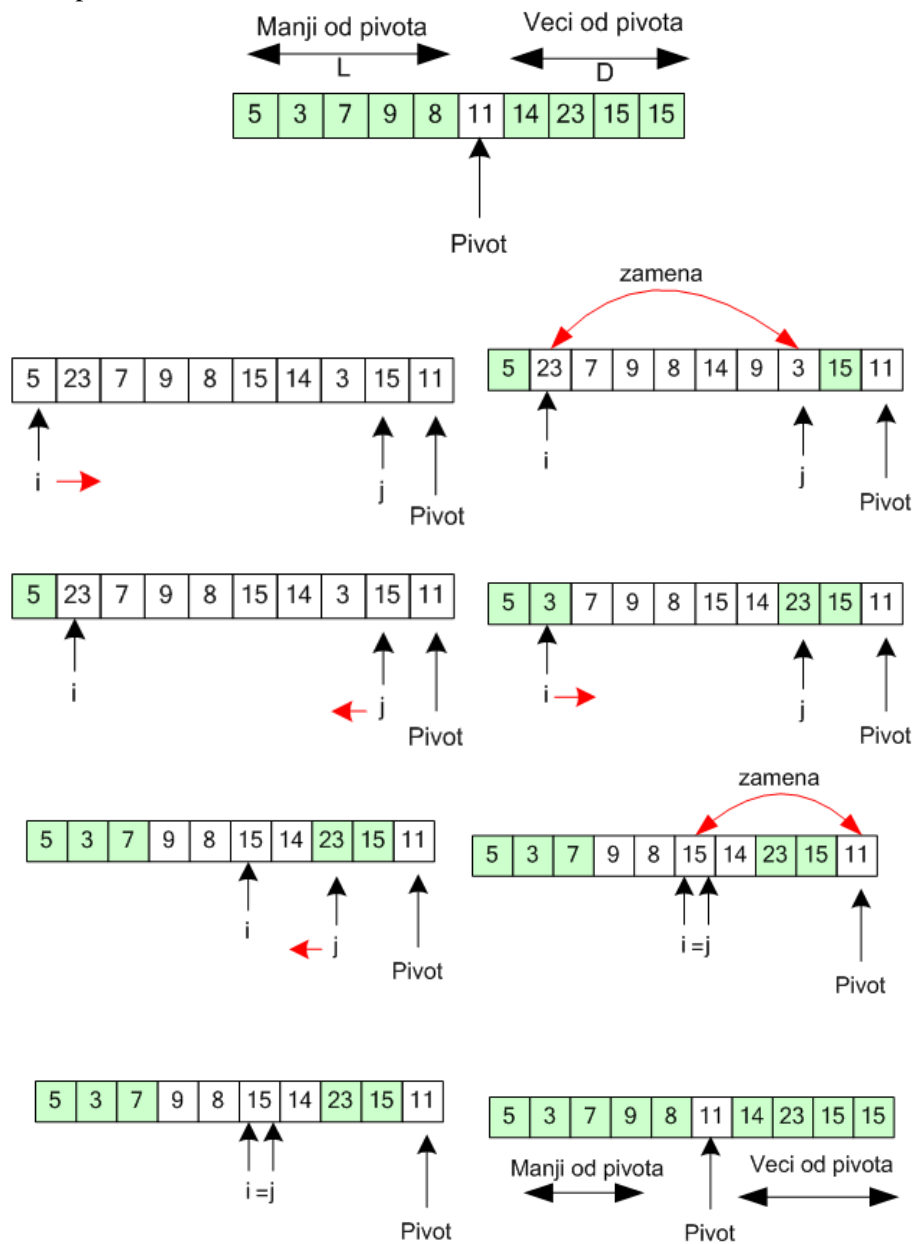
```

Quick sort

-“**Podeli pa vladaj**” strategija sa sortiranjem u mestu

-Podeli niza na dva dela L i D po “*pivotu*”

-Rekurzivno sortirati podnizove L i D.



```

static void quicksort(int[] a, int l, int r) {
    if (r <= l) return;
    int i = partition(a, l, r);
    quicksort(a, l, i-1);
    quicksort(a, i+1, r);
}

```

```

}
static int partition(int a[], int l, int r) {
int i = l-1, j = r; int v = a[r];
for (;){
while (a[++i] < v);
while (v < a[--j]) if (j == l) break;
if (i >= j) break;
zameni(a, i, j);
}
zameni(a, i, r);
return i;
}

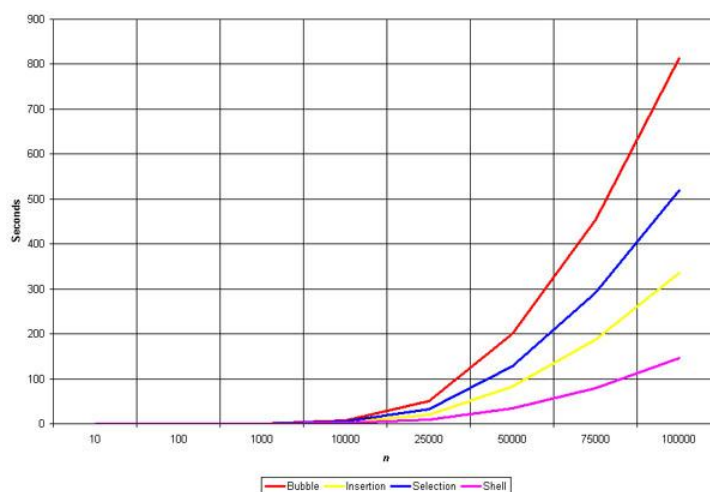
```

Poređenje algoritama za sortiranje

-O(n²) algoritmi

- selection sort,
- bubble sort
- insertion sort,
- Shell sort

Vrsta	Prosek	Najgori slučaj
Selection sort	$n^2/2$	$n^2/2$
Bubble sort	$n^2/2$	$n^2/2$
Insertion sort	$n^2/4$	$n^2/2$
Shell sort	-	$\log^2 n$

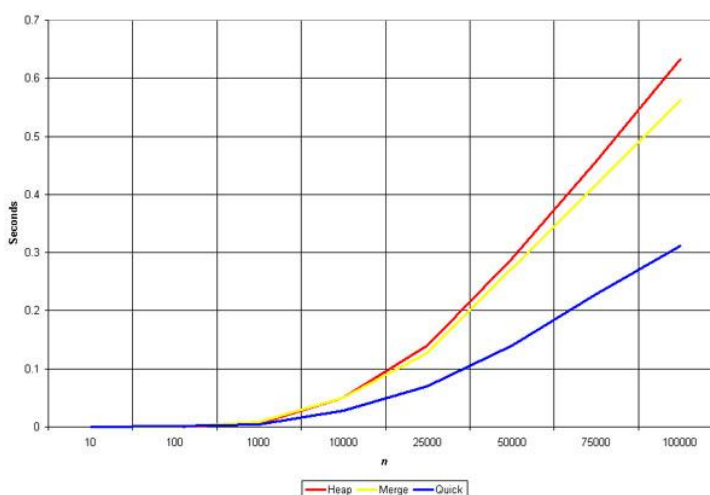


-O(n log n) algoritmi

- merge sort
- heap sort
- quick sort

-O(n log n) je teoretski najbolja moguća prosečna efikasnost algoritma za sortiranje.

Vrsta	Prosek	Najgori slučaj
Merge sort	$n \log n$	$n \log n$
Heap sort	$n \log n$	$n \log n$
Quick sort	$n \log n$	$n^2/2$



STABLA

-**Stabla** su nelinearne strukture podataka

- Predstavljaju **najvažnije nelinearne strukture** koje se vrlo često koriste u računarstvu
- Odnos između elemenata **nije linearan**
- Imaju razgranatu ili **hijerarhijsku strukturu elemenata**
- Njihov naziv implicira vezu sa stablima (drvećem) u prirodi ili porodičnim stablima
- Većina terminologije potiče iz ovih izvora

Definicija 1:

-Struktura podataka $B=(K,R)$; K -skup čvorova i R - binarna relacija prethodjenja nad skupom K , predstavlja **stablo** ako R zadovoljava sledeće uslove:

- (1) Postoji samo jedan čvor r , koga nazivamo koren, kome ne prethodi ni jedan drugi čvor
- (2) Svaki čvor, izuzev korena, ima samo jednog prethodnika
- (3) Za svaki čvor k , $k \neq r$, postoji niz čvorova $k_0, k_1, k_2, \dots, k_n = k$ ($n \geq 1$, $i=1, n$) koji predstavljaju listu, tj. $(k_{i-1}, k_i) \in R$, $i=1, n$

Definicija 2:

-Stablo se može definisati kao poseban oblik **nelinearnog grafa**:

-**Linearni graf** je skup čvorova i skup relacija (nazivaju se linije grafa) koji opisuju veze između čvorova. Linearni graf je povezan ako je svaki par čvorova u grafu povezan linijom.

-Stablo se onda može definisati kao **povezan graf** koji ne sadrži petlje, odnosno ako važi:

- Bilo koja dva čvora u stablu su povezana linijom
- Stablo sa n čvorova ima $n-1$ linija

Definicija 3:

-Stablo se može **rekurzivno** definisati kao:

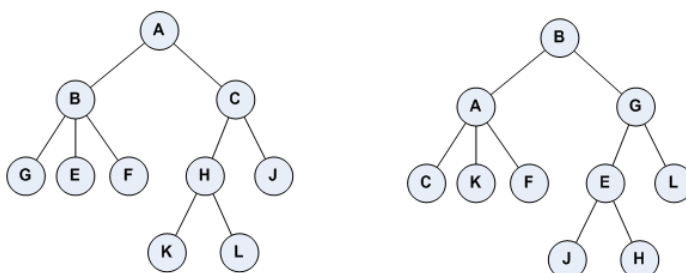
-**Stablo** sa korenom je konačan skup K od jednog ili više čvorova takvih da je:

- (1) Postoji jedan specijalni čvor koji se naziva koren stabla
- (2) Preostali čvorovi (isključujući koren) se mogu podeliti u $m \geq 0$ skupova K_1, K_2, \dots, K_m , čiji je presek prazan skup, a koji svaki predstavlja stablo za sebe. Stabla K_1, K_2, \dots, K_m se nazivaju **podstabla korena**

-Ova rekurzivna definicija je veoma pogodna za predstavljanje stabala u memoriji računara i obavljanje operacija nad stablima

-**Slična stabla**: Za dva stabla se kaže da su slična ako imaju istu strukturu, tj. tačnije ako su oba prazna ili su sva njihova podstabla slična

-**Ekvivalentna stabla**: Dva stabla su ekvivalentna ako su slična i imaju identičan informacijski sadržaj u odgovarajućim čvorovima



Termini vezani za stabla

-**Terminalni čvor** ili list je čvor koji nema podstabla

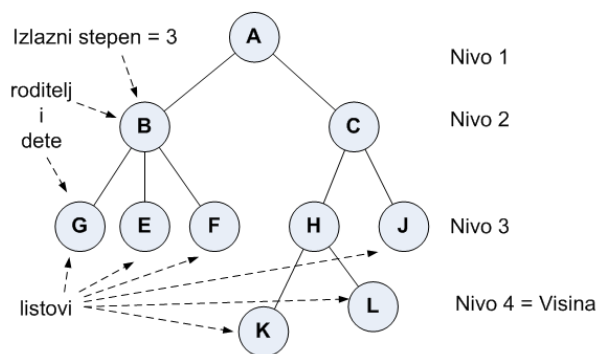
-Čvor d je **dete** čvoru k ako je d koren podstabla od čvora k . Čvor k se naziva **roditelj**.

-**Stepen** čvora je broj podstabala datog čvora

-**Šuma** je skup stabala koja ne preklapaju

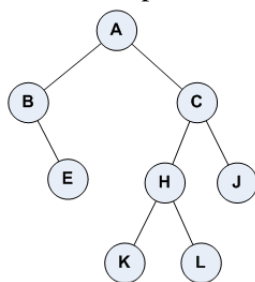
-**Nivo čvora** je 1 ako je koren ili jednak broju čvorova koji se prodju na putu od korena do datog čvora.

-**Visina** (ili dubina) stabla je maksimalni nivo na kome se nalazi neki čvor stabla

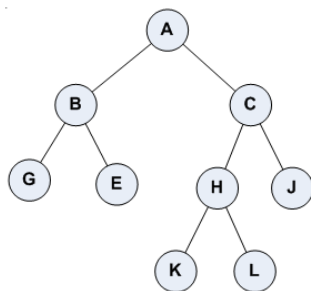


Binarna stabla

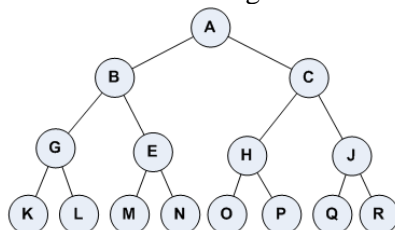
-**Binarno stablo** se rekurzivno definiše kao konačan skup elemenata koji je ili prazan ili se sastoji od korena i dva binarna podstabla koja se ne preklapaju (tzv. levo i desno podstablo).



-**Striktno binarno stablo** je binarno stablo kod koga svaki čvor nema nijedno podstabla ima tačno dva

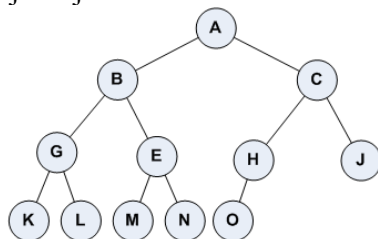


-**Kompletno binarno stablo** je striktno binarno stablo kod koga su svi listovi na istom nivou



-**Broj čvorova** u potpunom stablu je: $n = 2^h - 1$, gde je h visina stabla

-**Skoro kompletno binarno stablo** je binarno stablo za koga važi da su svi nivoi u stablu popunjeni, osim eventualno zadnjeg, i to tako da se popunjavanje vrši s leva u desno



Prolazi kroz stablo

-Način kako se mogu obići čvorovi datog stabla a da se pri tome posete tačno jednom

-Tri su standardna načina

(1) **Prefiks prolaz (K-L-D)**: Prvo se poseti koren, zatim prefiks prolazom svi čvorovi levog podstabla, a zatim svi čvorovi desnog podstabla

(A, B, G, E, C, H, K, L, J)

(2) **Infiks prolaz (L-K-D)**: Prvo se posete infiks prolazom svi čvorovi levog podstabla,

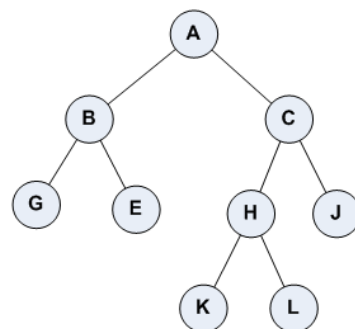
zatim se poseti koren, a zatim svi čvorovi desnog podstabla

(G, B, E, A, K, H, L, C, J)

(3) **Postfiks prolaz (L-D-K)**: Prvo se posete postfiks prolazom svi čvorovi levog podstabla,

zatim svi čvorovi desnog podstabla, a zatim se poseti koren

(G, E, B, K, L, H, J, C, A)



Predstavljanje izraza preko stabla

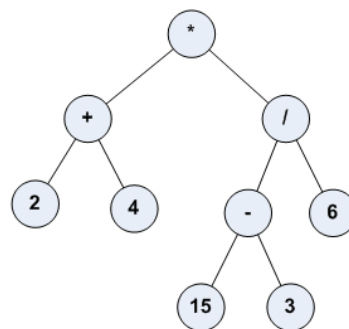
-Matematički izrazi sa binarnim operatorima se mogu predstaviti preko striktnog binarnog stabla i to: listovi su operandi, unutrašnji čvorovi su binarni operatori (operacije).

-Korišćenjem pojedinih prolaza se dobijaju poznate notacije za predstavljanje izraza

-Prefiks prolaz: *, +, 2, 4, /, -, 15, 3, 6 → Prefiks notacija

-Postfiks prolaz: 2, 4, +, 15, 3, -, 6, /, * → Postfiks (Inverzna poljska) notacija

-Infiks prolaz: 2,+4, *, 15, -, 3, /, 6 → Infiks notacija – uobičajena (Neophodne zagrade zbog prioriteta operatora $(2+4)*(15-3)/6$)



Definicija stabla kao ATP

-Binarno stablo se može definisati kao **apstraktni tip** na sledeći način:

```
public interface binStablo {
    void ubaci(int a);
    void izbaci(int a);
    int visina();
    void prefiks();
    void postfiks();
    void infiks();
}
```

-Binarna stablo se mogu **implementirati na dva načina:**

(1) **Dinamička implementacija** (preko dinamičko spregnute strukture)

-Vrlo fleksibilna implementacija, lako dodavanje i izbacivanje

-Nema ograničenja na broj čvorova i broj nivoa stabla

-Moguća primena za sve slučajeve i oblike binarnih stabala

(2) **Implementacija preko niza**

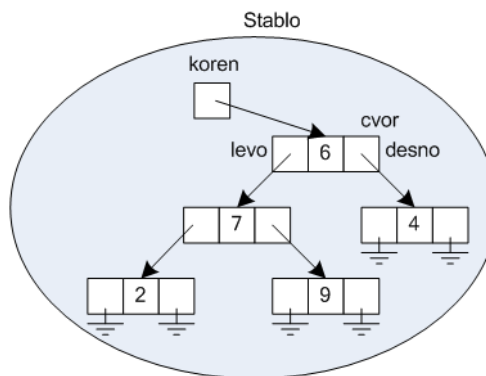
-Efikasna implementacija moguća samo za specijalni slučaj – skoro kompletno binarno stablo

-Broj čvorova i nivo stabla ograničen dimenzijom niza

Dinamička implementacija

```
public class Stablo implements binStablo {
    private class Cvor {
        Int info;
        Cvor levo;
        Cvor desno;
        void poseti() {...}
    }
    private Cvor koren;
    int visina() {...}
    void prefiks() {...};
    void postfiks() {...};
    void infiks() {...};
}
```

```
public int visina() { return VisinaSt(koren); }
private int visinaSt(Cvor k) {
    if (k == null)
        return 0;
    else
        return 1 + Math.max(visinaSt(k.levo), visinaSt(k.desno))
    }
}
```



Statička implementacija

-Efikasna implementacija preko niza moguća samo za skoro kompletno binarno stablo (SKBS)

-Kod SKBS je moguće numerisati čvorove da odgovaraju indeksima u nizu i to tako da za svaki čvor važi:

-Indeks levog deteta = Indeks * 2

-Indeks desnog deteta = Indeks * 2 + 1

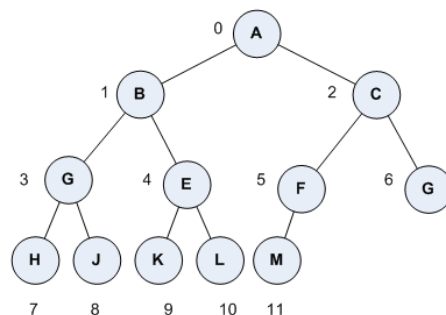
-Indeks roditelja = Indeks / 2

```
public class NizStablo implements binStablo {
    private class Cvor {
        Int info;
        void poseti() {...}
    }
    Cvor [] cvorovi;
    int n;
    int visina() {...}
    void prefiks() {...};
    void postfix() {...};
    void infiks() {...};
}
```

```
public int visina() {
    return floor(log(n)) + 1; // n = 2^h - 1
}
```

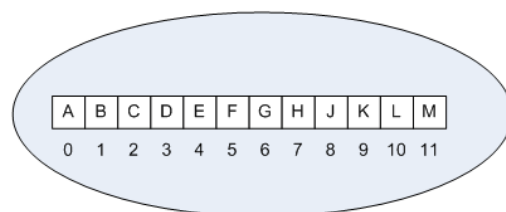
```
public void prefiks() {
    if (n > 0)
        return prefiksSt(0); // pocni prefiks prolaz od korena
}
```

```
private void prefiksSt(int k) {
    if (k < 0 or k >= n) return;
    cvorovi[k].visit();
    prefiksSt(k*2+1); // prefiks levo
    prefiksSt(k*2+2); // prefiks desno
}
```



A	B	C	D	E	F	G	H	J	K	L	M
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11

Stablo

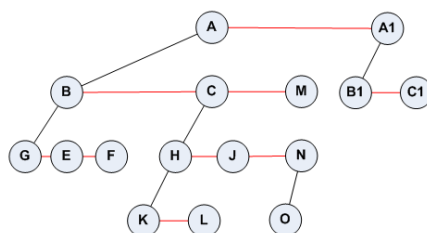
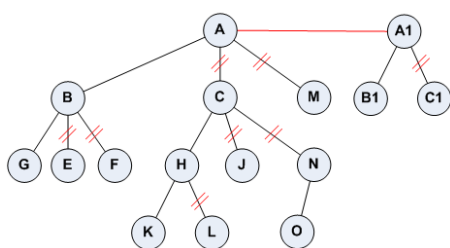
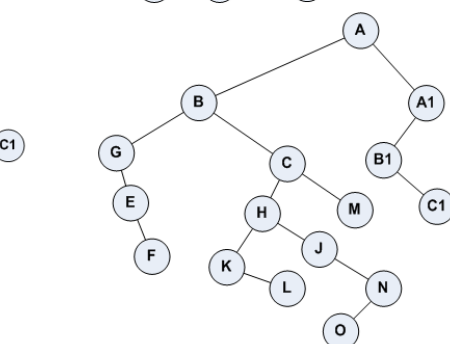
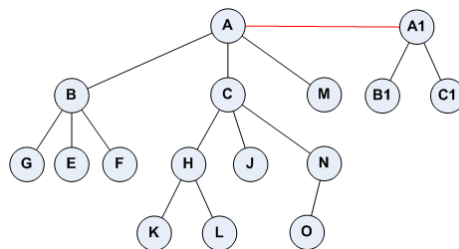
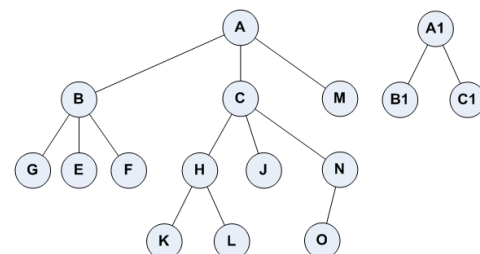


Knutova transformacija

-Transformiše šumu stabala u jedno binarno stablo

-Koraci:

- (1) Povežu se koreni svih stabala
- (2) Prekinu se sve veze između roditelja i dece izuzev krajnje leve veze



-Rekonstrukcija stabla originalnog stabla

- pokazivač nalevo je pokazivač na prvo dete
- pokazivač na desno je pokazivač na brata

Transformacija u striktno binarno stablo

-Transformiše bilo *koje stablo* u striktno binarno stablo

-Koraci:

- (1) Prekinu se sve veze između roditelja i dece izuzev krajnje leve veze
- (2) Povežu se sva deca ista roditelja
- (3) Dobijena slika se zarotira za 45st udesno

Stablo za binarno pretraživanje (BST)

-Kod običnog binarnog stabla pretraživanje se zasniva na nekom od prolaza i ima **O(n)** efikasnost.

-BST se zasniva se na ideji da se binarno stablo organizuje tako da omogući pretraživanje slično binarnom pretraživanju niza

-BST je binarno stablo kod koga **za svaki čvor važe sledeća 2 uslova:**

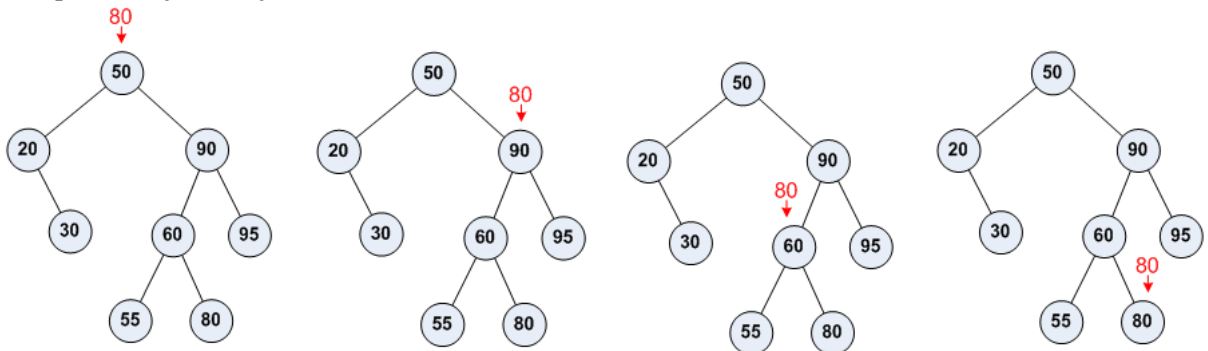
- (1) Svi čvorovi **u levom** podstablu imaju sadržaj koji je **manji ili jednak** sadržaju datog čvora
- (2) Svi čvorovi **u desnom** podstablu imaju sadržaj koji je **veći ili jednak** sadržaju datog čvora

Postupak pretraživanja BST

-Ako je sadržaj korena **veći** od traženog ključa onda se pretražuje **levo** podstablo rekurzivno

-Ako je sadržaj korena **manji** od traženog ključa onda se pretražuje **desno** podstablo rekurzivno

-Ako je **jednak** po sadržaju onda je **koren** traženi čvor



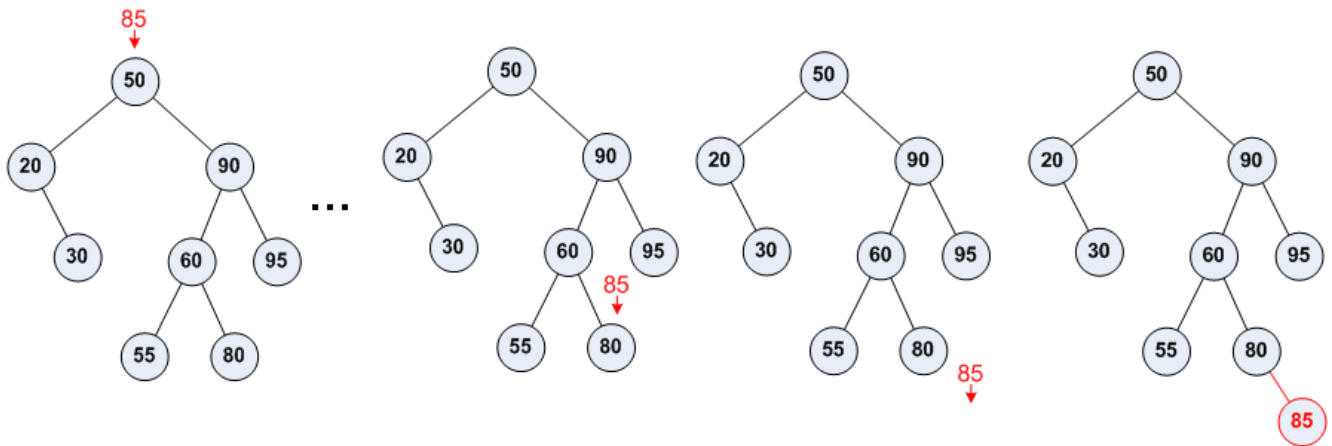
```
public Cvor pretrazi (Cvor k, int v) {
    if (k == null)
        return null;
    if (k.info > v)
        return pretrazi(k.levo, v);
    if (k.info < v)
        return pretrazi(k.desno, v);
    else
        return k;
}

public Cvor pretraziIterativno (Cvor k, int v) {
    while(k != null) {
        if (k.info > v)
            k = k.levo;
        else if (k.info < v)
            k = k.desno;
        else if (k.info == v)
            return k;
    }
    return null;
}
```


Ubacivanje u BST

-Postupak ubacivanja u BST

- (1) Prvo se **pretraži** BST
- (2) Ubaci se novi čvor **na mesto nula pokazivača** gde se pretraživanje završilo



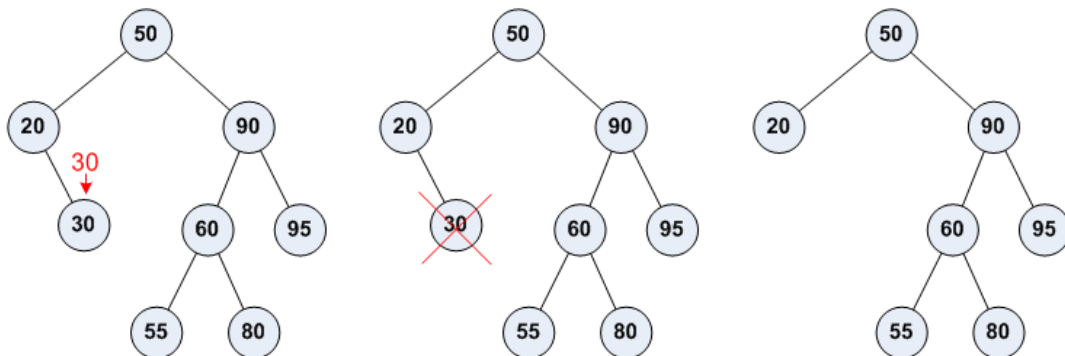
Izbacivanje iz BST

-Postupak izbacivanja u BST

- (1) Prvo se **pretraži** BST da bi se našao traženi čvor za izbacivanje
- (2) zatim se **nadjeni čvor izbucuje** na nači koji zavisi od njegove pozicije
- (3) Moguće su **tri situacije** gde se nalazi čvor:
 - a) Čvor je list
 - b) Čvor je polu-list (Ima samo jedno dete)
 - c) Čvor je unutrašnji (Ima oba deteta)

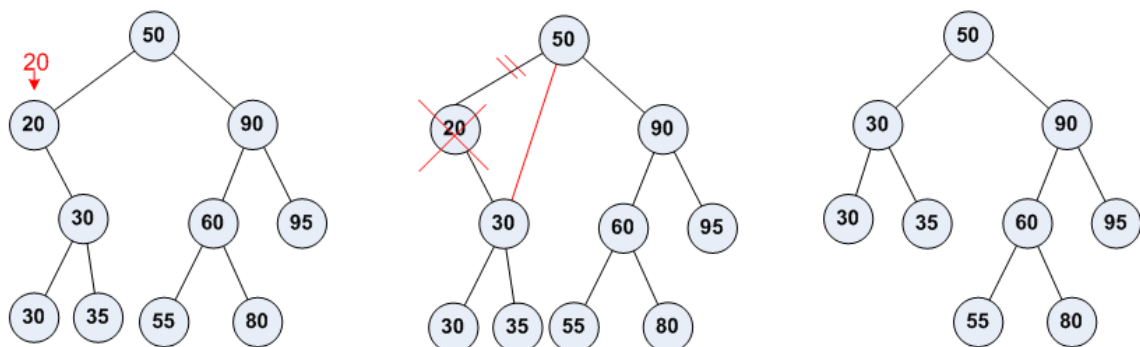
-**Situacija 1: Čvor je list** - prosto se izbaci čvor iz stabla i ažurira pokazivač njegovog roditelja da sadrži null vrednost

-Primer: izbaciti 30



-**Situacija 2: Čvor je polu-list** - izbaci čvor iz stabla, a pokazivač njegovog roditelja se ažurira da sadrži pokazivač na dete čvora koji se izbucuje

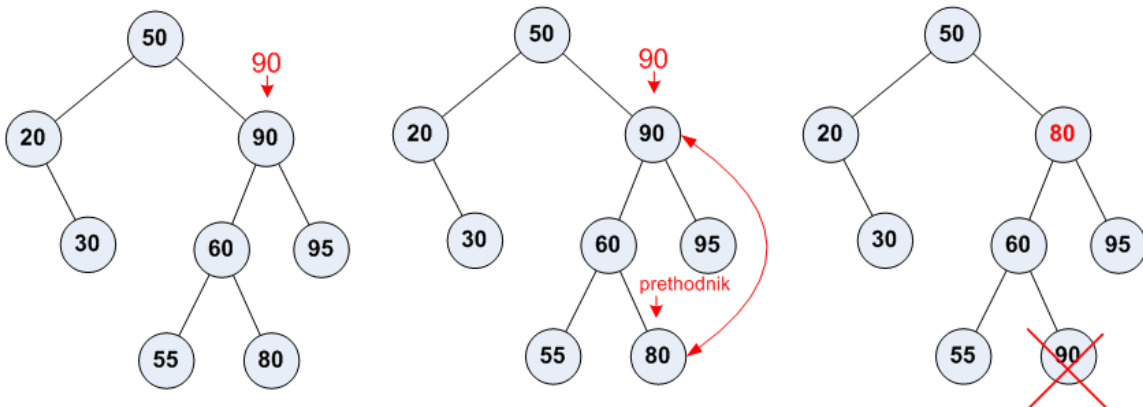
-Primer: izbaciti 20



-Situacija 3: Čvor je unutrašnji

- (1) Pronađe se njegov prvi sledbenik (ili prethodnik) koji mora biti na krajnjoj levoj (tj. desnoj) poziciji u desnom (tj. levom) podstablu. Sledbenik (tj. prethodnik) mora biti ili list ili polu-list
- (2) Zameni se sadržaj sledbenik (tj. prethodnik) sa sadržajem traženog čvora.
- (3) Izbacuje se čvor sa pozicije sledbenika (tj. prethodnika). Ovo se svodi na slučajeve 1. i 2. izbacivanja

-Primer: Izbaciti 90



-Ako je stablo **dobro balansirano** *efikasnost je $O(\log n)$*

-Ako stablo **nije balansirano**, tada je *efikasnost lošija*.

-*Najgori slučaj je $O(n)$* - kada se ubacuje sortirani niz brojeva, BST se degeneriše u listu

Visinski balansirana stablo – AVL

-BST stablo kod koga za svaki čvor važi da se visina njegovog levog i desnog podstabla ne razlikuje za više od 1 se naziva *visinski balansirano stablo* ili *AVL stablo*

-AVL po imenima naučnika *Addison, Velsky i Landin* koji su predložili ovakvo stablo

-**Rešava problem najgorog slučaja kod BST**

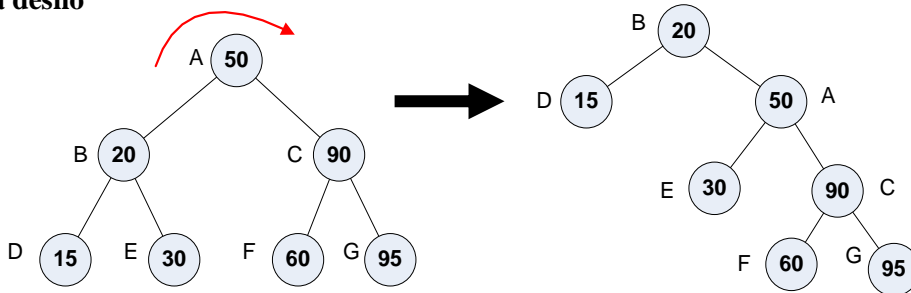
-Pretraživanje garantovano ima *efikasnost $O(\log n)$*

-U odnosu na BST ima *modifikovani algoritme* za ubacivanje i izbacivanje

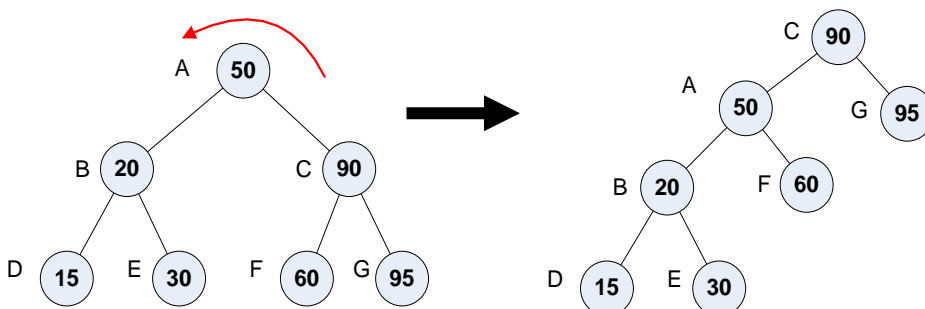
-Zasniva se na rotacijama

-Rotacije mogu biti na levo i na desno

-Rotacije na desno



-Rotacije na levo



Balansiranje stabla

-Rotacije menjaju visinski balans stabla

-**Rotacija na desno povećava debalans u korist desnog podstabla**

-**Rotacija na levo povećava debalans u korist levog podstabla**

-Ovo se koristi kod algoritama za ubacivanje i izbacivanje

-Kada operacija naruši visinski balans, tj. stvori se debalans na jednoj strani, primenjuje se odgovarajuća rotacija da koriguje debalans

-**Rotacija je uvek suprotna debalansu kako bi izjednačila balans.** Npr, ako je debalans na desno, koristi se leva rotacija i obrnuto

Ubacivanje u AVL

(1) Ubacuje se čvor na isti način kao u slučaju BST

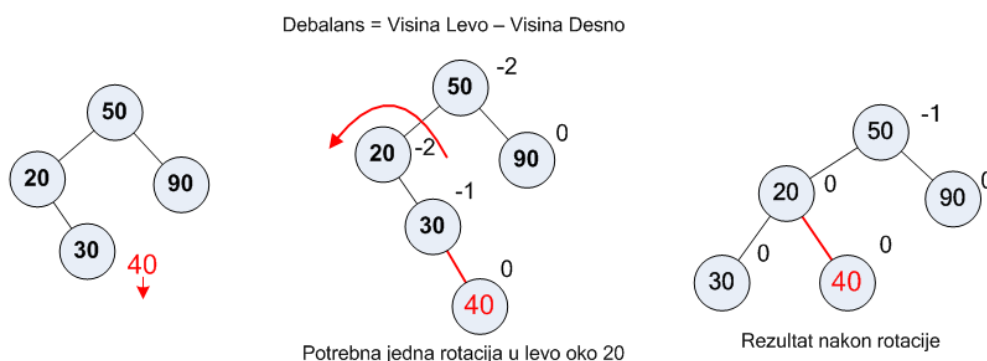
(2) Proveri se za svaki čvor u stablu njegov debalans, tj. razlika visina između levog i desnog podstabla

(3) Ako postoji debalans, onda se vrši odgovarajuća rotacija oko čvora k koji je najbliži mestu ubacivanja

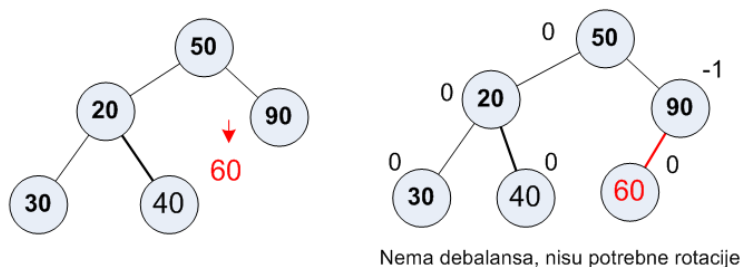
(4) Ako je oznaka debalansa deteta čvora k suprotna, onda se pre rotacije iz koraka 3, vrši suprotna rotacija oko tog deteta čvora k. U ovom slučaju su potrebne dve rotacije!

-**DEBALANS = Visina Levo – Visina Desno**

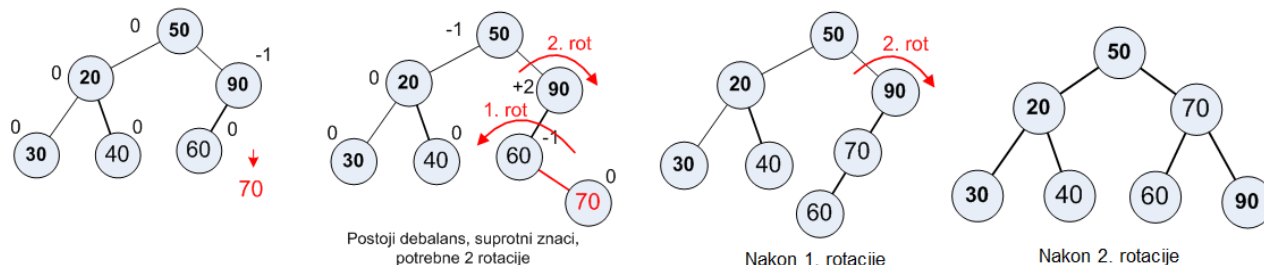
-Ubacuje se broj **40**:



-Ubacuje se broj **60**:



-Ubacuje se broj **70**:



Izbacivanje iz AVL stabla

-Izbacivanje iz AVL stabla se vrši na sledeći način:

(1) **Izbaci se čvor na isti način kao kod BST.** 3 slučaja:

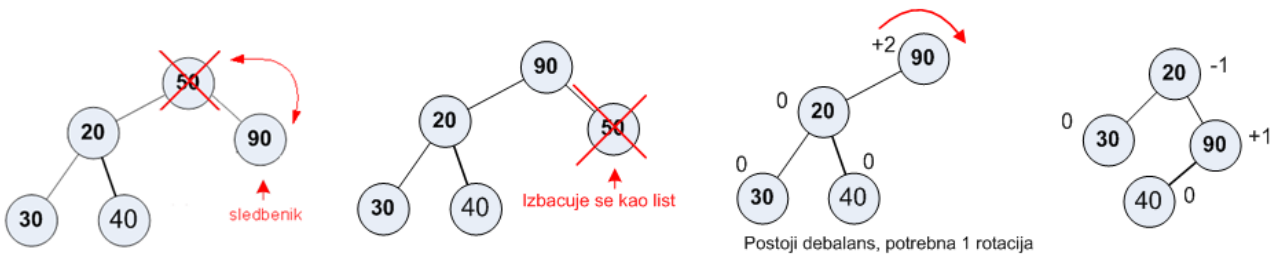
a) Čvor list – samo se izbaci

b) Čvor polu-list – preveže se dete na roditelja

c) Čvor unutrašnji – vrši se zamena sa prethodnikom (sledbenikom) i svodi se na prva dva slučaja

(2) **Proveri se debalans** i vrše potrebne (jedna ili dve) rotacije kao i kod ubacivanja

-Izbacuje se broj 50:



B, B*, B+ stabla

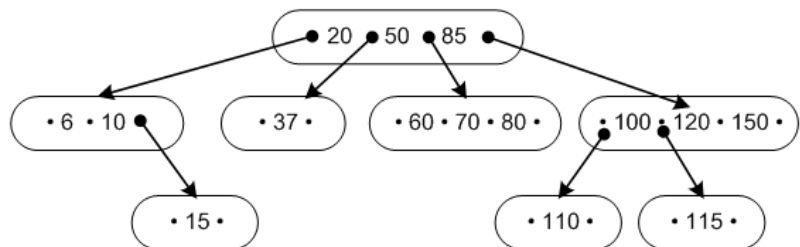
Višegranska stabla

- Uopštenje binarnih stabala pretraživanja
- Postoji **više ključeva** u čvoru
- Svacom ključu pridružena **dva podstabla** - jedno podstablo je istovremeno levo desno za dva susedna ključa
- Svi ključevi u levom podstablu su manji, a u desnom podstablu veći od datog ključa.
- Red stabla određuje koliko može svaki čvor imati maksimalno ključeva. **Maximalni broj podstabala je n+1**

```

TreeNode PretVST(TreeNode Root, int kljuc){
    TreeNode node = RootVST;
    if (node == null){
        Poz = 0;
        return null;
    }
    int i = PretCvor(node, kljuc);
    if (kljuc == k(node, i)){
        Poz = i;
        return node;
    }
    return PretVST(s(node, i), kljuc);
}

```

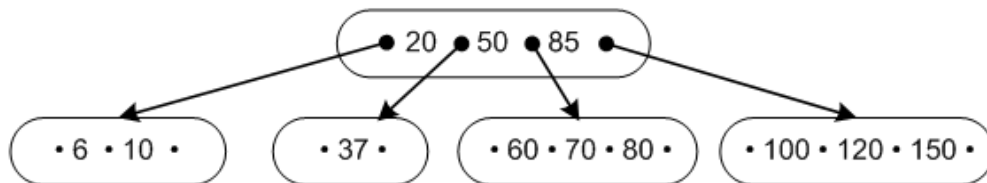


B-stabla

-B-Stablo reda n je **višegransko stablo reda n** kod koga važi:

- (1) *Svi listovi su na istoj visini*
- (2) *Svaki čvor, izuzev korena, ima minimalno n/2 ključeva*

-B-Stablo reda 3:



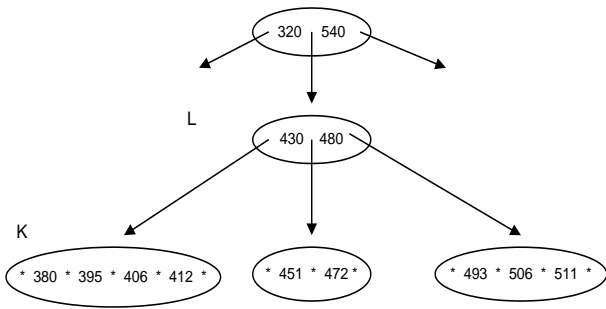
Ubacivanje u B-Stablo

-Pronaći čvor gde se vrši ubacivanje (Koristi se algoritam za pretraživanje)

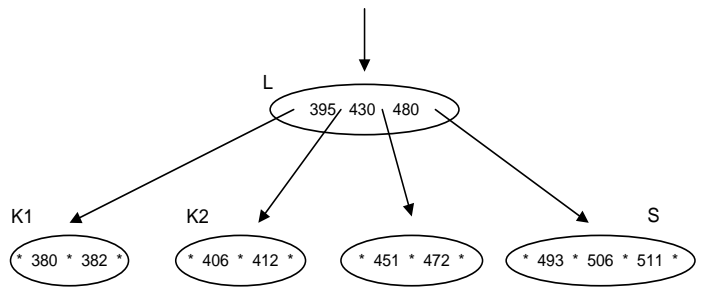
-Ubaciti novi ključ

- (1) Ako **ima mesta**, ključ se prosto ubaci
- (2) Ako **nema mesta**, onda:
 - Pocepa se dati čvor na dva, i sortirani niz postojećih ključeva (uključujući i novi), osim srednjeg ključa (sredina sortiranog niza) se raspodeljuje u nove čvorove
 - Srednji ključ se ubacuje u nadređeni čvor
 - Postupak ubacivanja se rekurzivno ponavlja

-Primer ubacivanja 382



Posle ubacivanja 382 (čvor K se pocepao)



Izbacivanje iz B-Stabla

-Dva slučaja izbacivanja:

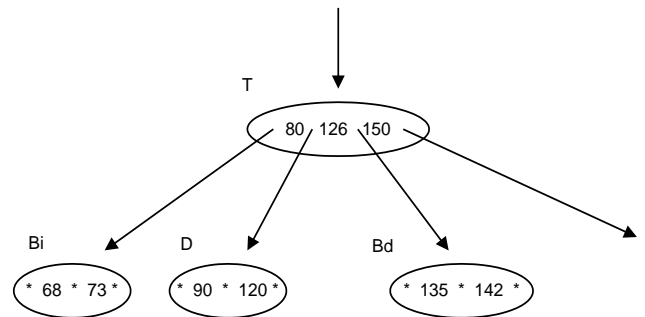
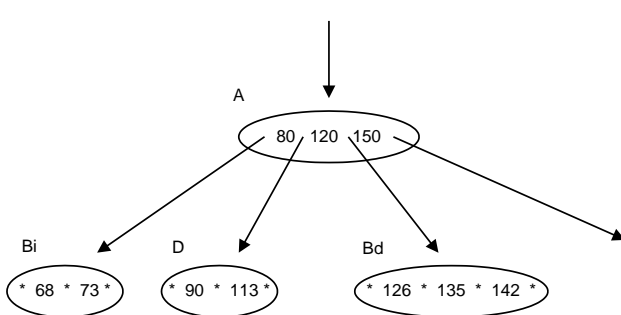
(1) **Izbacivanje iz čvora koji nije list**

- Svodi se na izbacivanje iz čvora koji jeste list
- Pronalazi se prethodnik (ili sledbenik) datog ključa
- Prethodnik (sledbenik) se nalazi na krajnjoj desnoj (levoj) poziciji u krajnjem desnom (levom) čvoru u levom (desnom) podstablu datog ključa

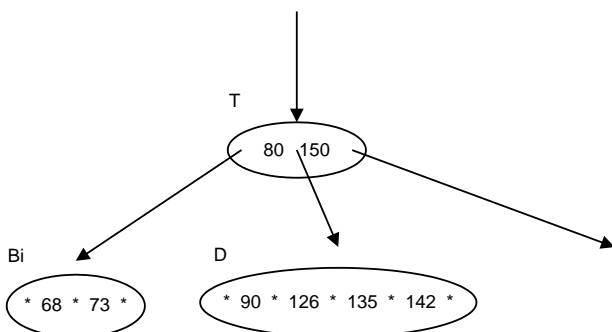
(2) **Izbacivanje iz čvora koji je list**

- Problem se javlja ako nakon izbacivanja u listu ostaje manje od $n/2$ ključeva. U tom slučaju:
 - Pozajmuje se od levog ili desnog brata ključevi
 - Ako nijedan brat nema dovoljno ključeva tada se dati čvor spaja sa nekim od svoje braće. Tom prilikom se spušta njihov nadređeni ključ iz nadređenog čvora
 - Ako spuštanje nadređenog ključa narušava integritet onda se postupak izbacivanja rekurzivno ponavlja

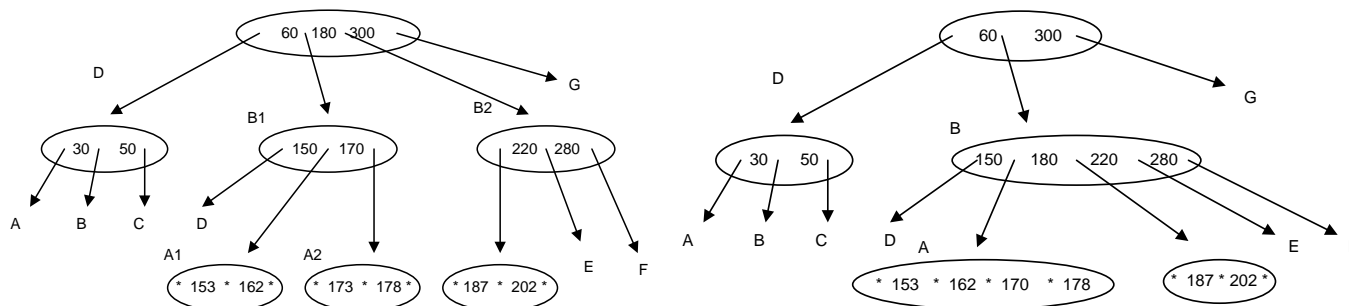
-Primer izbacivanja ključa 113



Nakon izbacivanja 120



-Nakon izbacivanja 173



Efikasnost B-stabala

-Neka je red stabla $m-1$

- n je ukupan broj ključeva u stablu.

-Svaki čvor sadrži najmanje

$$q = (m-1) \text{ div } 2 \text{ ključeva.}$$

-Iz minimalnog broja ključeva pronalazimo da je **maksimalna visina** (d) B-stabla:

$$n = 2(q+1)^{d-1}.$$

-Logaritmujući levu i desnu stranu dobijamo:

$$\log_{q+1} n = \log_{q+1} 2(q+1)^{d-1}.$$

-Sređivanjem dobijamo:

$$\log_{q+1} n - \log_{q+1} 2 = (d-1)$$

$$\log_{q+1}(q+1),$$

-a iz toga sledi

$$d = \log_{q+1}(n/2) + 1$$

Visina B-stabla	Minimum		Maksimum	
	čvorova	ključeva	čvorova	ključeva
1	1	1	1	$m-1$
2	2	$2q$	m	$(m-1)m$
3	$2(q+1)$	$2q(q+1)$	m^2	$(m-1)m^2$
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
i	$2(q+1)^{i-2}$	$2q(q+1)^{i-2}$	m^{i-1}	$(m-i)m^{i-1}$
⋮	⋮	⋮	⋮	⋮
ukupno za visinu d	$\frac{2(q+1)^{d-1}-1}{q} + 1$	$2(q+1)^{d-1}$	$\frac{m^d-1}{m-1}$	m^d-1

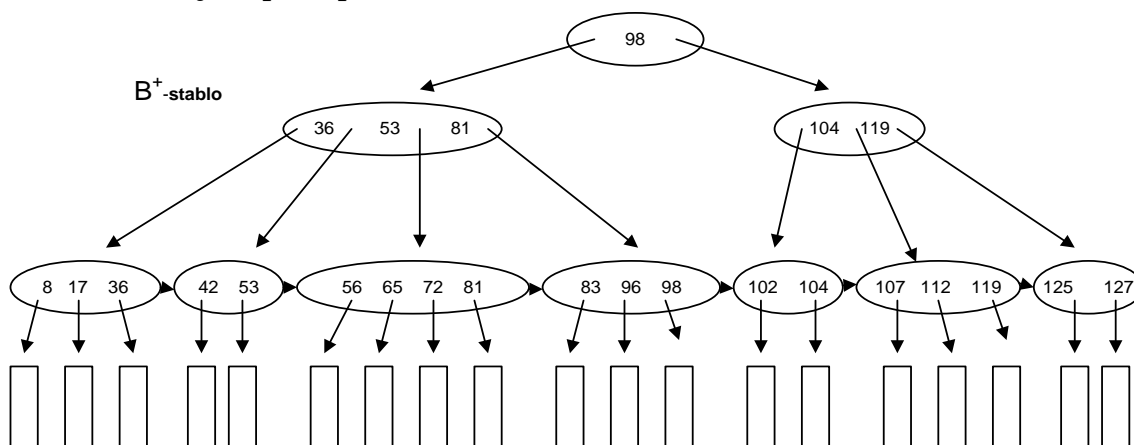
B* stablo

-**B*** - Poboljšan algoritam ubacivanja

-Umesto da se čvor u kome nema mesta za novi ključ odmah cepa, vrše se prethodno **pozajmica** viška ključeva njegovoj braći

-Tek ako pozajmica nije moguća (ako su braća popunjena) se vrši cepanje

-Omogućava i **sekvencijalni pristup**



Hashing – funkcija transformacije

-Skupovi kao strukture podataka

-Skup kao struktura podataka

- (1) Ne postoji uređenje elemenata u skupu, tj. operacije *sledeći, prethodni, prvi, zadnji* nemaju smisla
- (2) Samo se zna da je dati element član skupa, tj. *nadjiPoKljuču* jedino ima smisla
- (3) Potrebne operacije *ubaci* i *izbaci*

Specifikacija skupa - Definicija preko ATP

```
public interface ISkup
{
    void izbaci(int obj);
    void ubaci(int obj);
    int nadjiPoKljuču(int k);
    ...
}
```

Implementacija skupa pomoću transformacije ključa u adresu (hashing-a)

-Niz (tabela) može da pamti elemente skupa

-Transformacijom ključa u adresu (indeks) se određuje pozicija elementa u nizu

-Funkcija koja vrši transformaciju se naziva **hash** funkcija, a ceo ovaj pristup **hashing**

-Potrebno je da hash funkcija generiše jedinstvene adrese

-Prilikom ubacivanja se pomoću hash funkcije odredi adresa i element se smešta na datu adresu

-Prilikom pretraživanja po ključu hash funkcijom se određuje adresa gde se on nalazi

Organizacija zasnovana na hashingu

-Teoretski dovoljan samo 1 pristup

-Efikasnost $O(1)$, potencijalno brže od svih drugih metoda pretraživanja

Problemi hashing organizacije

(1) *Kako pronaći idealnu hash funkciju $h(k)$*

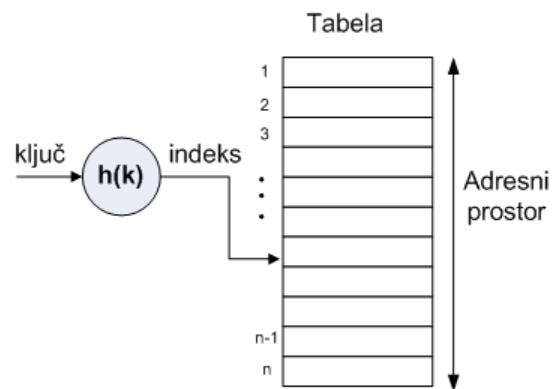
-Trebalo da bude jednoznačna transformacija, tj. bez kolizije (sudaranja) ključeva

-Za svako $k_1 \neq k_2 \rightarrow h(k_1) \neq h(k_2)$

(2) *Ako se dogodi kolizija kako je rešiti*

-Problem ubacivanja: šta uraditi sa elementom koji dobiju adresu koja je već zauzeta

-Problem pretraživanja: kako naći traženi element ako nije na adresi dobijenoj pomoću hash funkcije



Hashing funkcija $h(k)$

-Idealna (perfektna) $h(k)$

-Moguće je konstruisati samo ako se unapred znaju svi mogući ključevi i adrese

-U praksi ovaj uslov često nije ispunjen

-Dobre osobine $h(k)$

-Da se brzo računa

-Da ima skoro slučajnu (uniformnu) raspodelu adresa, tj. da nema tačke nagomilavanja (sudaranja)

Metode za realizaciju neperfektna $h(k)$

-Selekcija cifara

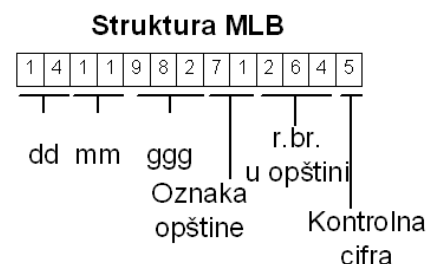
-Obično je ključ numerički, pa se mogu neke cifre iz ključa uzeti kao adresa (Važan odabir cifara)

-Npr. (slika) skup od 50.000 studenata. Adresni prostor je 0-50.000, dakle, potrebno je da indeks ima pet cifara.

-Ključ studenta je MLB – 13 cifara. Npr. 1411981712645. Odabrali pet cifara od 13

-Ako se uzmu dd,mm,g svi rođeni istog dana i meseca u istom veku će imati istu adresu

-Bolje je ako se uzmu 2 cifre opštine i tri cifre rednog broja



-Ostatak od celobrojnog deljenja

$$h(k) = k \bmod m = b; 0 \leq b < m$$

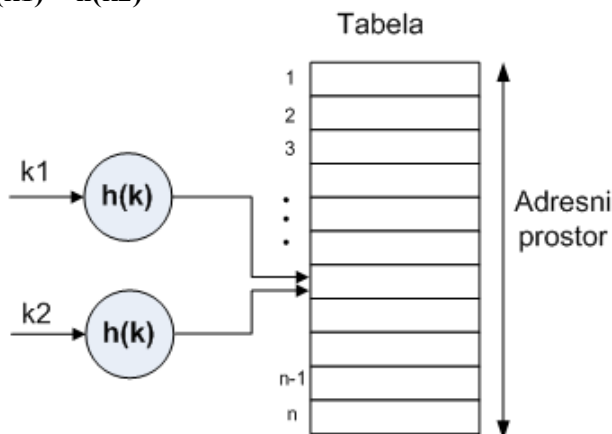
-Adresni prostor od 0 – m generiše iste adrese ako je k faktor od m (Npr. ako je m = 25, svi ključevi koji su deljivi sa 5 će se preslikavati na adrese 0, 5, 10, 15 i 20)

-Bolje ako k i m nemaju zajednički faktor. Stoga za m treba uzeti prost broj blizak veličini adresnog prostora (Npr. ako je n = 100, m = 103)

Problem kolizija

-Transformacijom ključa u adresu (indeks) se određuje pozicija elementa u nizu: $h(k) = a$

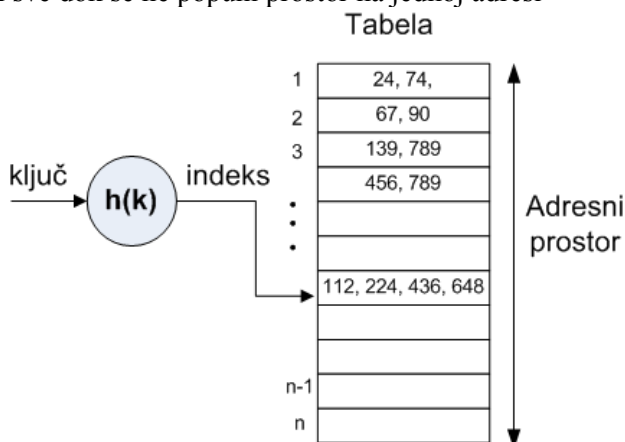
-Problem kolizije: $k1 \neq k2, h(k1) = h(k2)$



Prihvatanje više zapisa na jednu adresu

-Jedna adresa može da prihvati više

-Problem smeštanja ne postoji sve dok se ne popuni prostor na jednoj adresi



-Ako se dogodi kolizija kako je rešiti

(1) **Problem ubacivanja:** šta uraditi sa elementom koji dobiju adresu koja je već zauzeta

(2) **Problem pretraživanja:** kako naći traženi element ako nije na adresi dobijenoj pomoću hash funkcije

-Prihvatanje više zapisa na jednu adresu

-Ublažava se problem kolizije, tj. problem smeštanja

-Dva standardna načina rešavanja kolizije

(1) **Otvoreno adresiranje**

-Otvoreno adresiranje se bazira na ideji da se primeni druga hash funkcija $r(k)$ na adresu dobijenu originalnom $h(k)$

-Uzastopna primena $r(k)$ dok se ne dobije slobodna adresa (n – veličina tabele):

$$a_0 = h(k)$$

$$a_1 = r(a_0) \bmod n //da ne da veću adresu od n$$

$$a_2 = r(a_1) \bmod n$$

....

$$a_n = r(a_{n-1}) \bmod n$$

a) Linearno probanje

- Problem izbora $r(k)$
- Uvećati prethodno dobijenu adresu za 1: $r(a_{i+1}) = r(a_i) \bmod n$

b) Sekundarna kolizija

- Primarna kolizija je kada različiti ključevi imaju istu adresu
- Sekundarna kolizija se javlja kada se sudare ključevi koji imaju

različite $h(k)$

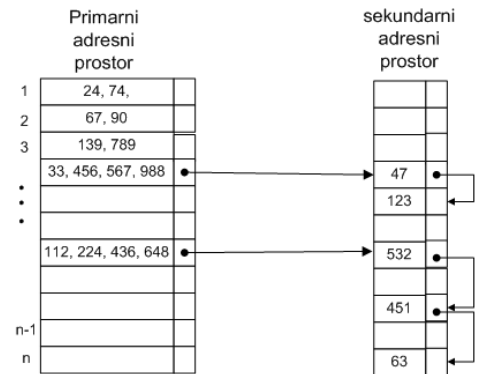
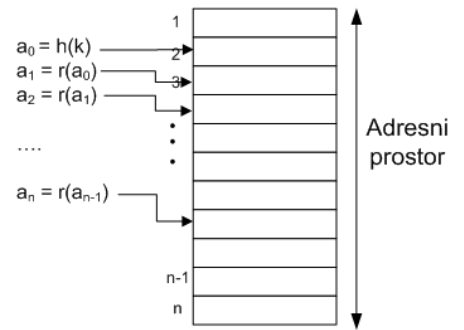
- Otvoreno adresiranje generiše sekundarnu koliziju - Uvećava se broj kolizija

c) Kvadratno probanje

- Problem izbora $r(k)$
- Sukcesivno uvećati prethodno dobijenu adresu za kvadrat prethodnog rastojanj: $r(a_{i+1}) = r(a_i) \pm j^2; j=1,2,\dots,n$
- Delimično se rešava problem sekundarne kolizije

(2) Metoda olančavanja

- Problem primarne kolizije se rešava uvođenjem posebne zone za zapise koji dobiju istu adresu
- Zapisi koji su u koliziji se olančavaju



Poređenje metoda rešavanja kolizije

Metoda	Prednost	Nedostatak
Otvoreno adresiranje	Nema dodatnog memorijskog prostora	Problem sekundarne kolizije
Metoda olančavanja	Nema sekundarne kolizije	-Potreban dodatan memorijski prostor -Sekvencijalno pretraživanje jednostruko spregnute liste

Grafovi i mreže

Grafovi su nelinearne strukture podataka

- Predstavljaju najopštije strukture podataka
- Odnos između elemenata nije linearan; jedna element može imati više sledbenika i više prethodnika
- Nema ograničenja u pogledu povezivanja elemenata
- Elementi grafa se nazivaju **čvorovi**
- Veze između čvorova se nazivaju **lukovi**

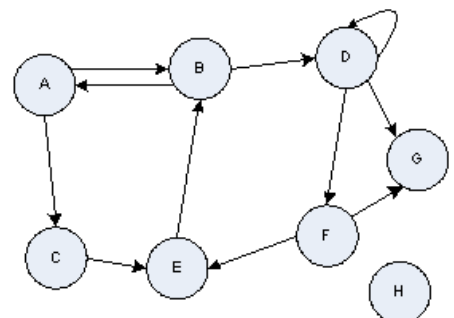
Definicija orjentisanih grafova

- Struktura podataka $B=(K,R)$; K -skup čvorova i R - binarna relacija nad skupom K i to tako da svaki par čvorova $(k_1, k_2) \in R$ kažemo da obrazuje luk grafa
- Luk $l = (k_1, k_2)$ povezuje čvor k_1 sa čvorom k_2 i to tako da čvor k_1 prethodi čvoru k_2 binarna;

-Za graf kažemo da je **neorjentisan** ukoliko važi $(k_1, k_2) \in R \rightarrow (k_2, k_1) \in R$

-Za luk $l = (k_1, k_2)$ kažemo da je k_1 **početni čvor** luka l , a za k_2 da je **završni čvor** luka (Kaže se i da luk izlazi iz čvora k_1 i da ulazi u čvor k_2).

- Za dva **čvora** se kaže da su **susedni** ukoliko postoji luk koji ih spaja
- Za dva **luka** se kaže da su **susedni** ukoliko imaju jedan zajednički čvor
- Čvor koji nema susednih čvorova se naziva **izolovani čvor**.
- Luk kod koga su identični završni i početni čvor se naziva **petljom**

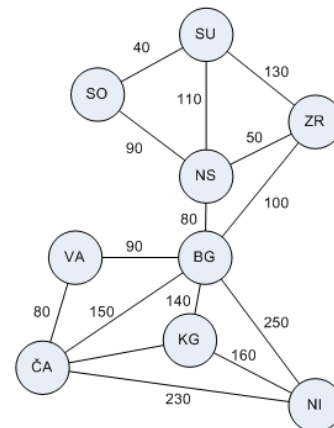


- Lukovi čiji završni čvor jednog je identičan početnom čvoru drugog se naziva **put grafa**
- Put kod koga su početni čvor prvog luka i završni čvor poslednjeg luka identični se naziva **ciklus**
- Broj lukova koji obrazuje put se naziva **dužinom puta** (Kod petlje dužina puta je 1!)
- Kod neorjantisanog grafa se umesto termina put koristi termin **lanac**
- Za graf kažemo da je **povezan** ukoliko između svaka dva čvora postoji lanac
- Za graf kažemo da je **stogo povezan** ukoliko između svaka dva čvora postoji put

Mreže

-**Grafovi kod kojih se likovima pridružuje neki podatak** se naziva mreža

-**Primer:** putna mreža (neorijentisan graf)



Prolazi kroz graf

-Obilazak svih čvorova grafa tačno jednom

-Potrebni za rešavanje raznih problema:

- Da li su dva čvora povezana?
- Nalaženje najkraćeg rastojanja
- Postoji više algoritama za obilazak grafa

(1) Prolaz po širini

-Čvorovi se obilaze po slojevima (nivoima)

-Kada se jedna čvor obiđe, onda se obilaze svi njegovi susedi, pa tek onda susedi njegovih suseda, itd.

-**Primer (slika):** A, B, C, E, D

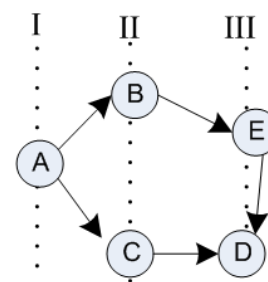
-Algoritam za prolaz po širini

-zahteva korišćenje ATP Red (queue)

-Svaki čvor ima status: Čeka, spreman i obrađen

-Obilaze se svi čvorovi grafa i ubacuju u red ako već nisu posećeni ili ubačeni u red (tj. one sa statusom da čekaju)

-Uzima čvorove iz reda, posećuje ih i menja status da su posećeni, a zatim ubacuje sve njihove susede u red ako već nisu posećeni ili ubačeni u red i menja im status u speman (tj. da su ubačeni u red)



```
public void prolazPoSirini(Graf g){
    // inicijalizacija
    for_each (cvor c u grafu g) {
        c.status = čeka;
    }
    // glavna obrada
    for_each (cvor c u grafu g) {
        if (c.status == čeka)
            posetiCvor(c);
    }
}
```

```
private void posetiCvor (Cvor c) {
    static Red r = new Red(); // red u kome se ubacuju cvorovi grafa

    r.Enqueue(c); // ubaci cvor u red
    while (!r.Empty()) {
        k = r.Dequeue(); // uzmi cvor iz reda
        k.visit(); // poseti ga
        k.status == obradjen; // promeni mu status
        // ubaci u red sve susede od k koji čekaju
        for_each (cvor s koji je sused cvora k) {
            if (s.status == čeka)
                r.Enqueue(s);
            s.status == spreman;
        }
    }
}
```

(2) Prolaz po dubini

-Kada se jedna čvor obiđe, onda se obilazi jedan njegov sused, pa tek kad se on i njegovi susedi obiđu rekurzivno po dubini, prelazi se na obilazak ostalih suseda

-Primer (slika): **A, B, E, D, C**

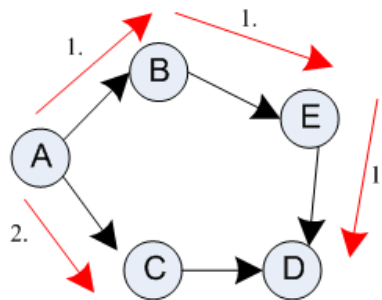
-Algoritam za prolaz po dubini

-zahteva korišćenje ATP Stek (stack)

-Svaki čvor ima status: Čeka, spreman i obrađen

-Obilaze se svi čvorovi grafa i ubacuju u stak ako već nisu posećeni ili ubačeni u red (tj. one sa statusom da čekaju)

-Uzima čvorove iz staka, posećuje ih i menja status da su posećeni, a zatim ubacuje sve njihove susede u stak ako već nisu posećeni ili ubačeni u stak i menja im status u speman (tj. da su ubačeni u red)



```
public void prolazPoDubini(Graf g){
    // inicijalizacija
    for_each (cvor c u grafu g) {
        c.status = čeka;
    }
    // glavna obrada
    for_each (cvor c u grafu g) {
        if (c.status == čeka)
            posetiCvor(c);
    }
}
```

```
private void posetiCvor(Cvor c) {
    static Red s = new Stak(); // stak u kome se ubacuju cvorovi grafa
```

```
s.Push(c); // ubaci cvor u stak
```

```
while (!s.Empty()) {
```

```
    k = r.Pop(); // uzmi cvor iz staka
```

```
    k.visit(); // poseti ga
```

```
    k.status == obradjen; // promeni mu status
```

```
    // ubaci u stak sve susede od k koji čekaju
```

```
    for_each (cvor q koji je sused cvora k) {
```

```
        if (q.status == čeka) {
```

```
            q.Push(s);
```

```
            // označi da je spreman, tj. da je ubacen u stak
```

```
            q.status == spreman;
```

```
        }
```

```
    }
```

```
}
```

Implementacija grafova

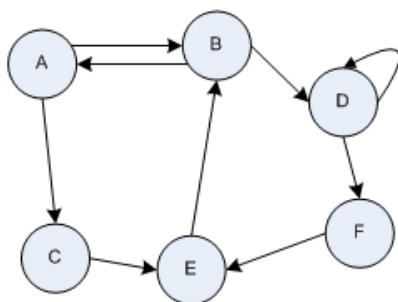
(1) Matrice susedstva (statička implementacija)

-Matrica susedstva grafa G sa n čvorova je kvadratna matrica A [i, j] reda n čiji elementi:

a) 1, ako je čvor i susedan čvoru j

b) 0, ako čvor i i j nisu susedni

-Ako je graf neorijentisan tada je njegova matrica susedstva simetrična: $A = A^T$



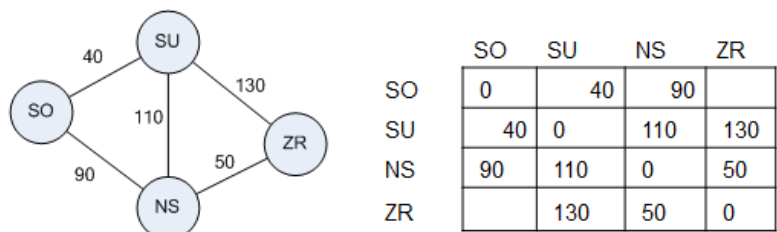
	A	B	C	D	E	F
A	0	1	1	0	0	0
B	1	0	0	1	0	0
C	0	0	0	0	1	0
D	0	0	0	1	0	1
E	0	1	0	0	0	0
F	0	0	0	0	1	0

-Implementacija matrice susedstva

- Matrica je dvodimenzioni niz
 - Prostorna kompleksnost $O(n^2)$
- Ako je broj čvorova grafa veliki, a sadrži mali broj lukova, onda se dobija tzv. retko posednuta matrica, tj. matrica sa mnogo 0
- Neefikasno korišćenje memorije
- Koristi se bit-matrice
- Za pamćenje elementa A_{ij} se koristi samo jedan bit
- Potrebno je manipulirati bitovima

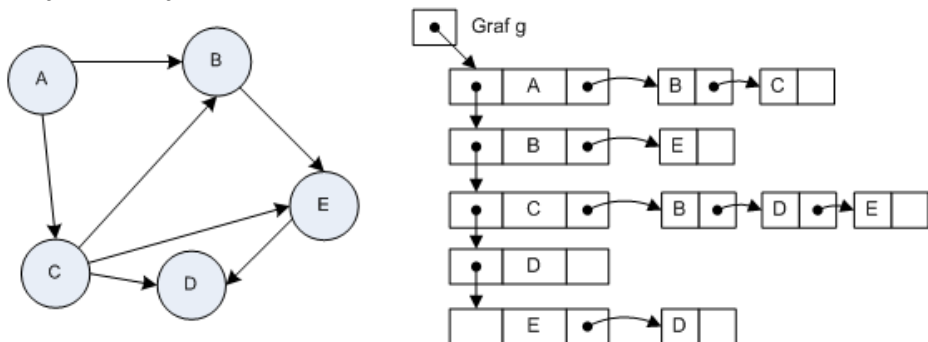
-Predstavljanje mreže

- Matrica susedstva se može iskoristiti za predstavljanje mreža
- Elementi a_{ij} matrice A sadrže vrednost luka



(2) Liste susedstva (dinamička implementacija)

- Lista susedstva je multi-lista – tj. lista listi, tj. lista čiji elementi su liste
- Lista čvorova grafa od kojih svaki sadrži listu svojih suseda
- Prostorna kompleksnost $O(n)$
- Za broj čvorova $O(n)$
- Za broj lukova $O(n)$
- Efikasno korišćenje memorije



-Poređenje metoda:

- (1) **Matrice susedstva**
 - Jednostavnije za manipulaciju
 - Prostorna kompleksnost $O(n^2)$
 - Neefikasno korišćenje memorije kod retko posednutih matrica
- (2) **Liste susedstva**
 - Složenije za manipulaciju
 - Prostorna kompleksnost $O(n)$
 - Efikasnije korišćenje memorije

Algoritmi nad grafovima

(1) Topologijski sort

- Linearno uređenje čvorova grafa tako da nijedan čvor i koji prethodi nekom čvoru j ne bude u linarnoj listi posle čvora j
- Primenljivo samo na orijentisane aciklične grafove

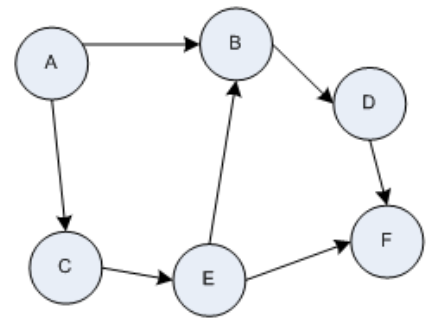
-Topologijski sort:

- (1) Nadji čvor bez sledbenika
- (2) Ubaci ga na listu
- (3) Izbaci iz grafa nađeni čvor i sve njegove lukove
- (4) Ponovi korake 1-3 sve dok graf ne ostane prazan

-Primer (slika): Toplogijski sort: **A, C, E, B, D, F**

-Topologijski sort zahteva dve osnovne procedure:

- Nalaženje čvora koji nema sledbenika
- Izbacivanje čvora i svih njegovih lukova



```
public int NoSuccessors() {
    bool isEdge;
    for(int row = 0; row <= numVertices-1; row++) {
        isEdge = false;
        for(int col = 0; col <= numVertices-1; col++)
            if (adjMatrix[row, col] > 0) {
                isEdge = true;
                break;
            }
        }
        if (!(isEdge)) return row;
    }
    return -1;
}

public void DelVertex(int vert) {
    if (vert != numVertices-1) {
        for(int j = vert; j <= numVertices-1; j++)
            vertices[j] = vertices[j+1];
        for(int row = vert; row <= numVertices-1; row++)
            moveRow[row, numVertices];
        for(int col = vert; col <= numVertices-1; col++)
            moveCol[row, numVertices-1];
    }
}

private void MoveRow(int row, int length) {
    for(int col = 0; col <= length-1; col++)
        adjMatrix[row, col] = adjMatrix[row+1, col];
}

private void MoveCol(int col, int length) {
    for(int row = 0; row <= length-1; row++)
        adjMatrix[row, col] = adjMatrix[row, col+1];
}

public void TopSort() {
    int origVerts = numVertices;
    while(numVertices > 0) {
        int currVertex = noSuccessors();
        if (currVertex == -1) {
            Console.WriteLine("Error: graph has cycles.");
            return;
        }
        gStack.Push(vertices[currVertex].label);
        DelVertex(currVertex);
    }
    Console.WriteLine("Topological sorting order: ");
    while (gStack.Count > 0)
        Console.WriteLine(gStack.Pop() + " ");
}
}
```

(2) Tranzitivni zatvarač

-Graf T je tranzitivni zatvarač grafa G akko postoji luk (i,j) u grafu T ako postoji putanja bilo koje dužine u grafu G između čvorova i i j.

-P – matrica susedstva ---- Putanje dužine 1

- $P^2 = P \times P$ ---- Putanje dužine 2

- $P^n = P \times P \times \dots \times P$ ---- Putanje dužine n

-Algoritam koji stepenuje matricu susedstva na n-ti stepen nije efikasan

-Warshall-ov algoritam

- $P_k(i,j) = 1$ ako postoji putanja od i do j koja prolazi kroz čvorove koji su numerisani do k

- $P_{k+1}(i,j) = 1$ akko

- $P(i,j) = 1$

- $P_k(i,k+1)$ and $P_k(k+1,j)$

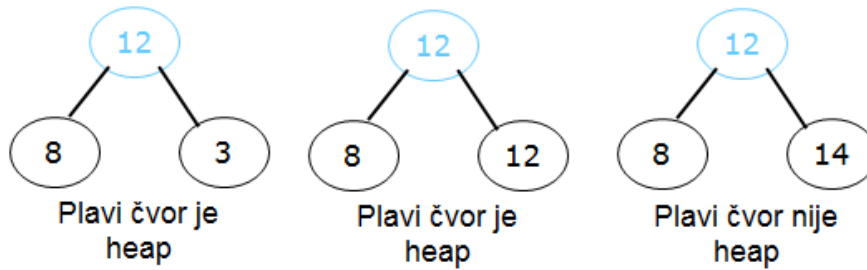
-Efikasnost je $O(n^3)$

```
void Warshal() {
    for(int k = 0; k <= numVertices-1; k++) {
        for(int i = 0; i <= numVertices-1; i++) {
            if(adjMatrix[i, k]) {
                for(int j = 0; j <= numVertices-1; j++)
                    adjMatrix[i, j] = adjMatrix[i, k] || adjMatrix[i, j]
            }
        }
    }
}
```

Heap sort

-Efikasnost algoritma je $O(n \log n)$

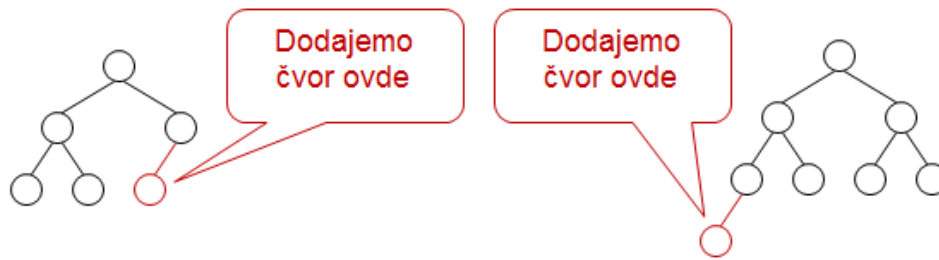
-Quicksort algoritam ima prosečnu efikasnost $O(n \log n)$ ali je najgori slučaj mnogo lošiji $O(n^2)$



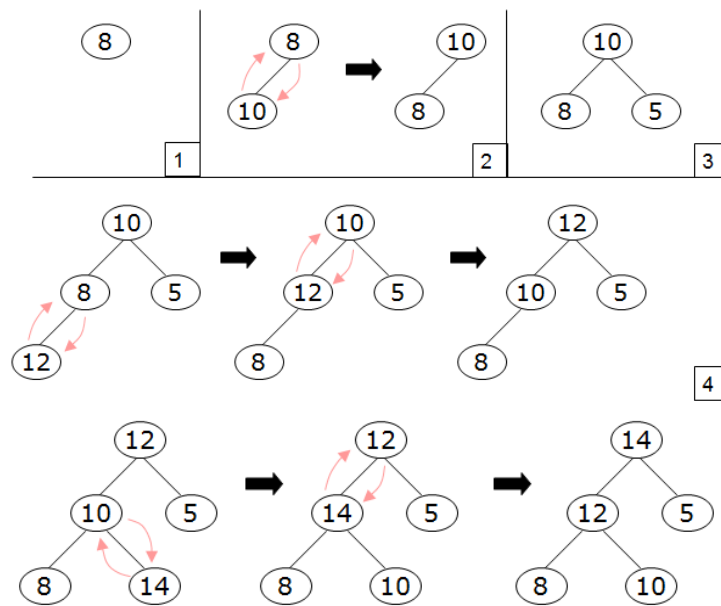
-Listovi su heap čvorovi

-Binarno stablo je heap ako su svi čvorovi heap

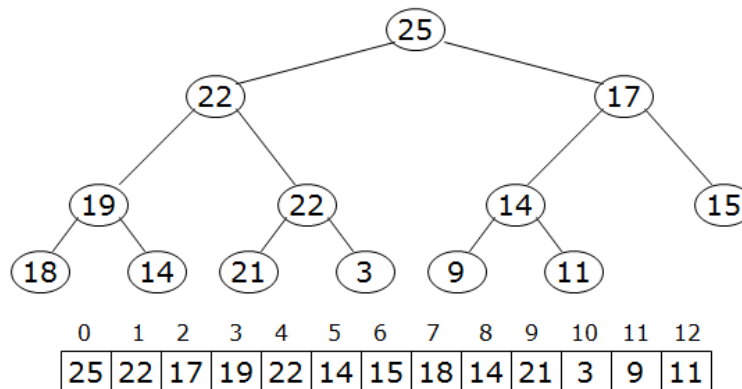
-Dodavanje čvora



-Konstrukcija stabla

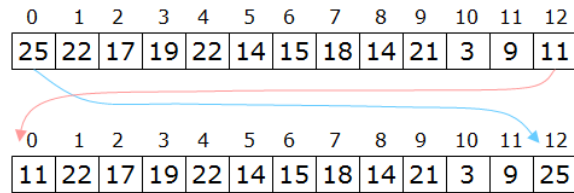


-Primer preko niza



Levo dete: $2*i+1$
Desno dete: $2*i+2$

-Najveći element odlazi na kraj, a nakon toga se kreira stablo od (dužina niza - broj sortiranih elemenata) elemenata



-I tako se ponavlja dok se se sortira ceo niz

